各研究開発成果の詳細内容

. 1 高機能センサネットシステム開発

. 1. 1 半導体クリーンルームセンサネットシステム開発

(1) 研究目的

全世界的課題として環境エネルギー問題への対応が各国毎、各産業毎に強く求めら れている。特に、省資源や高効率、低環境負荷化として温室効果ガス排出量削減に向 けた取り組みが重要となる。特に、クリーンルームでは非常に大きなエネルギーが使 用されており、CO2 排出量削減に向けた取り組みが望まれてる。

表V.1.1-1に実際の半導体工場での消費電力量の一例を示す。

2000 平米(クリーン度 10 個/cf)クリーンルームが 3 箇所ある半導体工場の年間 消費電力量である。非常に大きな電力が消費されていることが分かる。金額換算する と、施設設備では、4.2 億円。生産設備では、1.8 億円の電力が毎年消費されている。 電力量単価を 12 円/kWh とする。

> 施設設備:35048000(kWh)×12(円/kWh)=420,576,000(円) 生産設備:14947000(kWh)×12(円/kWh)=179,364,000(円)

施設設備	千kWh/年	生産設備	千kWh/年
空調設備用冷凍機	11316	ドライエッチング装置	3162
空調機	9158	枚様式生膜装置	2894
パッケージ空調機	173	イオン注入装置	1953
生産排気設備	2246	縦型炉	1858
生産冷却水設備	1296	露光装置	1797
N2製設備	3710	スパッタ装置	1140
超純水設備	1123	レジスト除去装置	527
排水処理設備	864	試験装置	1616
圧縮空気設備	1384	小計	14947
照明設備	1253		
特別高圧変圧器損失	1683		
高圧用変圧器損失	842		
小計	35048		

表V.1.1-1 (某)半導体工場での年間電力量(千 kWh)

表V.1.1-2に国内のクリーンルーム数を示す。

2007年10月時点で国内には8000以上のクリーンルームが存在することが分かる。

	合計数量	平成3年以降	平成元年~2年	昭和59年~63年	昭和58年以前
クリーンルーム	8,372	1,611	1,648	3,121	1,992
全体	(100.0%)	(19.2%)	(19.7%)	(37.3%)	(23.8%)
クラス100以下	1,710	357	314	734	305
	(100.0%)	(20.9%)	(18.4%)	(42.9%)	(17.8%)
クラス1000以上	6,662	1,254	1,334	2,387	1,687
	(100.0%)	(18.8%)	(20.0%)	(35.8%)	(25.3%)

表V.1.1-2 国内クリーンルーム数

■特定機械設備統計調査 http://www.meti.go.jp/statistics/tyo/kikaise/tokei.html 最終更新日:2007.10.1 http://www.meti.go.jp/statistics/tyo/kikaise/xls/hm24940j.xls

仮に、クラス 100 以下のクリーンルームの年間電力量を 5000 万円、クラス 1000 以 上のクリーンルームの年間電力量を 500 万円と仮定すると、国内のクリーンルームで は、年間 1200 億円弱の電力量が毎年消費されていることとなり、非常に大きなエネル ギーが使われている。クリーンルームでのエネルギー削減は非常に大きな意義がある ことが分かる。表V.1.1-3 に国内クリーンルームでの年間電力料金を示す。

	合計_電力料金@年	数量	電力料金@年
クラス100以下	855億円	1,710	5000万円
クラス1000以上	333.1億円	6,662	500万円
クリーンルーム全体	1188.1億円	8,372	

表V.1.1-3 国内クリーンルームでの年間電力料金

高機能センサネットワークシステムを実現するに際し、下記3項目の検討を行った。

・エネルギー(CO2)見える化システムの検討

- ・CO2\_60%削減の検討
- ・エネルギー最適 空調自動制御システムの検討

図V.1.2-1 に高機能センサネットワークシステムで目指している最終の姿を記載する。

最終的には、クリーンルームで消費されている様々なエネルギーおよびエネルギー に影響を与える項目の「見える化」を行い、エネルギーのムダを抽出し、あるムダは運 用改善で、あるムダは自動制御を行って、エネルギーの削減を行うことを目指してい る。そのための手段として、MEMS センサによる多点計測とオンデマンド制御をキーワ ードに各種検討を行った。



図V.1.2-1 高機能センサネットワークシステムでの最終の姿

- (2) エネルギー(CO2) 見える化システムについて
- (2) -1 エネルギー(CO2)見える化システムの検討 エネルギー(CO2)排出量削減に向けた取り組みを継続して推進して行くためには、 使用されるエネルギーの消費量や消費傾向を把握することは重要である。 クリーンルームで消費されているエネルギーおよび、そのエネルギーに影響を与 える項目の見える化の検討を行った。 エネルギー見える化の項目
  - 下記項目の見える化を行う。
  - ・電力消費量:エネルギーの基本単位であり、生産設備、空調設備、付帯設備 の全てにおいて、見える化を行う。
  - ・ガス消費量:プロセスガスやユーティリティガスも多量に使用されており、
     見える化を行う。
  - ・純水消費量:純水も多量に使用されており、見える化を行う。
  - ・温湿度:空調エネルギーに大きく影響を与える項目であり、見える化を行う。
  - ・パーティクル量:パーティクル量の有無に係わらず、空調設備が稼動して

おり、空調設備エネルギーに影響を与える項目であり、見える 化を行う。次ステップとしては、パーティクル量に応じた空調 設備の自動制御に繋げる。自動制御のイメージとしては、パー ティクル量が少ない時は、FFU(FanFilterUnit)などの空調設備の稼動状態を低く抑えて、省エネを図る。

- ・人在室情報:人の有無に係わらず、空調設備が稼動しており、空調設備エネ ルギーに影響を与える項目であり、見える化を行う。次ステッ プとしては、人の在室状況に応じた空調設備の自動制御に空調 設備の自動制御に繋げる。自動制御のイメージとしては、人が 居ない時、もしくは少ない時は、FFU(FanFilterUnit)などの 空調設備の稼動状態を低く抑えて、省エネを図る。
- ・設備排気量:設備からの排気量の見える化を行う。現状、設備の稼動状態に 係わらず、設備排気は行われている。排気を行うということは、 排気を行った分だけ、外気を新たに温湿度調整して取り込む必 要がある。次ステップとしては、設備稼働状態に応じた排気設 備の自動制御に繋げる。自動制御のイメージとしては、プロセ ス以外の時は、排気量を制限し、外気取り組み量も併せて制限 することにより、空調設備の省エネを図る。
- ・設備稼働情報:設備稼働状態を把握することは重要であり、見える化を行う。
   例えば、設備の稼動情報から、設備電力量のムダを抽出したり、
   設備の稼動情報から、生産設備が稼動していない時は、その生産設備周辺の空調設備の稼動状態を低く抑えて、省エネを図ることなども想定できる。
- ■ユーザフレンドリーな情報端末の導入検討
  - 組織的に継続して省エネを取り組むためには、構成メンバの前向きな取り組み 参加が重要である。その際、エネルギーに関する各種情報が、誰でも、何処で も、簡単に情報共有できることは重要である。一般的に、研究所では研究員、 開発現場では開発員、製造現場では製造スタッフにとって、省エネ活動は主目 的な取り組み業務ではない。何らかの研究や商品開発や納期通りに製品を作り 上げることが最優先業務であり、省エネ活動は付随的な業務に成りがちである。 特に、エネルギーに関する各種情報へのアクセスが面倒であれば、益々、構成 メンバは、継続的な省エネ活動を後回しにすることとなる。それを防ぎ、構成 メンバの前向きな取り組みの動機付けを行うためにも、「誰でも、何処でも、簡 単に」、クリーンルームでのエネルギー情報を共有できることは重要である。 上記理由により、ユーザフレンドリーな情報端末の導入を行った。

■エネルギー分析支援ツールの導入検討 エネルギー削減の専任担当者もしくは準専任担当者が、エネルギーの詳細デー タを分析するには、任意のデータを任意の期間、任意の組み合わせで、データ 加工/再表示できることは重要である。例えば、設備Aと設備Bを比較する場 合、電力量のみならず、周辺の温湿度やパーティクル量や稼動状態などの情報 を任意に選択でき、再表示できれば、エネルギーのムダを抽出することに役立 たせることは可能となる。

上記理由により、エネルギー分析を行う支援ツールの導入を行った。

■運用イメージ

実際に、ユーザフレンドリーな情報端末とエネルギー分析支援ツールを導入し て、工場などの現場で運用するイメージは下記の通りである。

エネルギー削減専任責任者が「エネルギー見える化システム」で収集した データを「エネルギー分析支援ツール」でムダを抽出し、削減の指針や方向 性を示し、構成メンバは、いつでも、どこでも、誰でも、簡単に情報を共有 できるユーザーフレンドリーな情報端末を利用して、省エネ活動を継続して 取り組み、エネルギー削減に繋げる。 (2) -2 エネルギー(CO2)見える化システムの評価

■エネルギー見える化

3D 棟、3B 棟、2G 棟クリーンルームにおいて、エネルギーの見える化を行った。 見える化を行った項目の詳細を表V.2.2.-1、表V.2.2.-2、表V.2.2.-3 に記載 する。3D 棟クリーンルームでは、157 点。3B 棟クリーンルームでは、179 点。 2G 棟クリーンルームでは、105 点。合計:441 点の項目の見える化を実現した。 計測間隔は、10 分。

表V.2.2-1 3D棟クリーンルーム エネルギー見える化システム項目

1	2	3	4	5	6	1	8	у	10	11	12	13	14	15
<mark>ウェハ洗浄装</mark> 置 (1) (kWh)	<del>ウェハ洗浄装</del> 置 (2) (kWh)	<mark>窒素発生機</mark> (kWh)	ウェハ検査装 置 (kWh)	ウエットエッチン グ装置 (kWh)	<mark>有機</mark> ト´ラフト (kWh)	アッシャー (kWh)	IPAへーハー乾 燥機(kWh)	CL2除害 (kWh)	PFC除害 (kWh)	その他 (N- 24B- 21) (kWh)	その他 (N- 26A- 28) (kWh)	その他 (N- 24B- 22) (kWh)	その他 (N- 26A- 29) (kWh)	HF犠牲層エッ チャー(kWh)
16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30
高品質膜作 成装置(ジク ロロシラ ン)(kWh)	高品質膜作 成装置(モノシ ラン)(kWh)	低温成膜装 置 (kWh)	金属機能性 材料膜形成 装置(kWh)	金属機能性 材料膜エッチ ング装置 (kWh)	金属機能性 材料膜エッチ ング装置 (SF6カ ス)(kWh)	酸化炉 (kWh)	大面積シリコン 深堀加工装 置 (kWh)	マスクレス露出 装置 (kWh)	マスク露光機 (kWh)	段差測定装 置 (kWh)	コーターデ <sup>・</sup> ヘ・ ロッハ <sup>・</sup> (kWh)	ステッパー (kWh)	シリコン深堀加 工装置 (kWh)	酸化物・窒化 物エッチング装 置 (kWh)
31	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45
<mark>拡散炉</mark> (kWh)	超純水製造 装置 (kWh)	カ <sup>'</sup> ス監視 UPS (kWh)	酸・アルカリ排 気ガス処理装 置 (kWh)	<mark>有機排気</mark> ガス 処理装置 (kWh)	<mark>熱回収チラー</mark> ユニット (RHU- 1) (kWh)	<mark>冷水1次</mark> ポン プ (PC-1- 1) (kWh)	<mark>温水1次ポン</mark> プ (PH-1- 1) (kWh)	<b>冷水2次</b> ポン プ (PC-2- 1) (kWh)	<b>温水2次ポン</b> プ (PH−2− 1) (kWh)	空冷パッケー ジ (PAC- 1) (kWh)	空冷パッケー ジ (PAC- 2) (kWh)	空冷パッケー ジ (PAC- 3) (kWh)	空冷ヒートポン ブパッケージ (PAC- 4) (kWh)	熱・一般排気 ファン (kWh)
46	47	48	49	50	51	52	53	54	55	56	57	58	59	60
加湿器 (WM- 2)(kWh)	加湿器 (WM- 3)(kWh)	<b>外調機</b> (AHU− 1) (kWh)	コンセント A (3D-8- 04) (kWh)	コンセント B (3D-9- 03) (kWh)	その他 (N- 23A- 10) (kWh)	その他 (N- 23A- 11) (kWh)	その他 (G- 23-06- 1) (kWh)	その他 (N- 24B- 29) (kWh)	その他 (N- 26A- 36) (kWh)	その他 (N- 24B- 30) (kWh)	その他 (N- 26A- 37) (kWh)	その他 (N- 24B- 23) (kWh)	その他 (N- 26A- 30) (kWh)	その他 (N- 24B- 28) (kWh)
61	62	63	64	65	66	67	68	69	70	71	72	73	74	75
その他 (N- 26A- 35) (kWh)	その他 (N- 24B- 24) (kWh)	その他 (N- 26A- 31) (kWh)	その他 (N- 24B- 25) (kWh)	その他 (N- 26A- 32) (kWh)	その他 (N- 26B- 26) (kWh)	その他(N- 26A- 33)(kWh)	その他 (N- 24B- 27) (kWh)	その他 (N- 26A- 34) (kWh)	その他 (N- 23A- 13) (kWh)	その他 (N- 23A- 14) (kWh)	G23- 06 (kWh)	その他 (N- 23A- 12) (kWh)	その他 (N- 24B- 20) (kWh)	その他 (N- 26A- 27) (kWh)
76	77	78	79	80	81	82	83	84	85	86	87	88	89	90
その他 (N- 24B- 19) (kWh)	その他 (N- 26A- 26) (kWh)	パーティクル量 0.3 μm (Wet 室出入 ロ) (個 /cf [0.3 μm ])	パーティクル量 0.5 μm (Wet 室出入 ロ) (個 /cf [0.5 μm ])	パーティクル量 1.0μm(Wet 室出入 ロ)(個 /cf[1.0μm ])	パーティクル量 0.3 µm (エア リターン/wet 室) (個 /cf [0.3 µm ])	パーティクル量 0.5 µm (エア リターン/wet 室) (個 /cf [0.5 µm ])	パーティクル量 1.0μm(エア リターン/wet 室)(個 /cf[1.0μm ])	パーティクル量 0.3 µm (リソ 室寄り出入 口) (個 /cf [0.3 µm ])	パーティクル量 0.5 μm (リソ 室寄り出入 ロ) (個 /cf [0.5 μm ])	パーティクル量 1.0 μm (リソ 室寄り出入 ロ) (個 /cf [1.0 μm ])	パーティクル量 0.3 μm (Wet 室寄り出入 ロ) (個 /cf [0.3 μm ])	パーティクル量 0.5 μm (Wet 室寄り出入 ロ) (個 /cf [0.5 μm ])	パーティクル量 1.0 μm (Wet 室寄り出入 ロ) (個 /cf [1.0 μm ])	パーティクル量 0.3 µm (エア リターン/リソ室 寄り) (個 /cf [0.3 µm ])
91	92	93	94	95	96	97	98	99	100	101	102	103	104	105
バーティクル量 0.5 µm (エア リターン/リソ室 寄り) (個 /cf [0.5 µm ])	バーティクル量 1.0µm(エア リターン/リソ室 寄り)(個 /cf[1.0µm ])	バーディクル量 0.3 µm (エア リターン/wet 室寄り) (個 /cf [0.3 µm ])	パーティクル量 0.5 μm (エア リターン/wet 室寄り) (個 /cf [0.5 μm ])	パーティクル量 1.0µm(エア リターン/wet 室寄り)(個 /cf[1.0µm ])	パーティクル量 0.3 µm (リソ 室出入 ロ) (個 /cf [0.3 µm ])	ハーティクル量 0.5 μm (リソ 室出入 ロ) (個 /cf [0.5 μm ])	パーティクル量 1.0 μm (リソ 室出入 ロ)(個 /cf [1.0 μm ])	ハーティクル量 0.3 µm (エア リターン/リソ 室)(個 /cf [0.3 µm ])	パーティクル量 0.5 µm (エア リターン/リソ 室)(個 /cf [0.5 µm ])	パーティクル量 1.0μm(エア リターン/リソ 室)(個 /cf[1.0μm ])	<mark>窒素発生機</mark> (N2ガス)(L)	アッシャー (N2 ガス) (L)	低温成膜装 置(N2カ ス)(L)	金属機能性 材料幕形成 装置(N2カ ス)(L)
100	107	100	109	110	111	112	113	114	115	110	117	110	119	120
高品質模作 成装置 (N2 ガス) (L)	コーターデヘ* ロッハ' (N2ガ' ス) (L)	金属機能性 材料幕エッチ ング装置 (N2 ガス) (L)	大面積シリコン 深堀装置 (SF6カ'ス1系 統)(L)	大面積シリコン 深堀装置 (SF6カ'ス2系 統)(L)	大面積シリコン 深堀装置 (C4F8ガス1 系統)(L)	大面積シリコン 深堀装置 (C4F8ガス2 系統)(L)	シリコン深堀加 工装置(SF6 ガス)(L)	シリコン深堀加 工装置 (C4F8ガ ス)(L)	<mark>酸化物・窒化</mark> 物エッチング装 置(SF6カ ス)(L)	高品質膜作 成装置 (ジク ロロシランガ ス) (L)	高品質膜作 成装置 (モノシ ランガス) (L)	超純水製造 装置(上 水)(L)	ウェットェッチン グ装置 [カナ メックス] <b>純水</b> (L)	コーターデ <sup>ィ。</sup> ロッハ <sup>・</sup> (純 水)(L)
121	122	123	124	125	126	127	128	129	130	131	132	133	134	135
ウエハ洗浄装 置 (1) 純水 入力 (L)	ウエハ洗浄装 置 (1) 純水 出力 (L)	熱・一般排気 (排気 量)(m3)	酸・アルカリ排 気 (排気 量) (m3)	有機排気 (排 気量) (m3)	ウエハ洗浄装 置 (1) 排気 量 (m3)	ウエハ洗浄装 置 (2) 排気 量 (m3)	有機ト'ラフト (排気 量) (m3)	<del>シリコン深堀加 工装置(排気 量) (m3)</del>	酸化物・窒化 物エッチング装 置(排気 量)(m3)	コーターデヘ ロッハ <sup>*</sup> (排気 量) (m3)	ス <del>テッハ' (排</del> 気量) (m3)	<u>拡散炉(排気</u> 量)(m3)	酸化炉 (排気 量) (m3)	ウエハ洗浄装 置 (2) 薬品 (L/min)
136	137	138	139	140	141	142	143	144	145	146	147	148	149	150
ウエットエッチン グ装置[カナ メックス] 薬品	メイン室温度 (リソ室寄 り)(℃)	メイン室温度 (Wet室寄 り)(℃)	Wet <b>室温度</b> (℃)	<b>リソ室温度</b> (℃)	メイン室湿度 (リソ室寄 り) (%)	メイン室湿度 (Wet室寄 り)(%)	Wet <b>室湿度</b> (%)	リソ室湿度 (%)	差圧メイン室- Wet室 (Pa)	差圧リソ室- Wet室 (Pa)	差圧リソ室-メ イン室 (Pa)	<u>差圧測定</u> リソ 室 (Pa)	<u>差圧測定 メイ</u> ン室 (Pa)	<b>差圧測定</b> Wet室 (Pa)
151	152	153	154	155	156	157								
人感センサ (Wet 室)([0- 1])	人感センサ(リ ソ室)([0- 1])	人感センサ (メ イン室 A)([0-1])	人感センサ (メ イン室 B)([0-1])	シリコン深堀装 置(タワーラン ブ)([0-1])	高品質膜作 成装置 (タワー ランプ) ([0- 1])	<u>拡散炉 (タワー</u> ランブ)([0- 1])								
	電力				パー	ティクル量	Ł		ガス	量/排気	量/市水約	純水量		
	温度	/湿度			室田				人類	莪			設	備稼働

	2	3	4	5	0		•	9	10		12	13	14	15
電気特性検 査装置 電力 量 (kWh)	<mark>内部構造観</mark> 察装置 (本 体) 電力量 (kWh)	<mark>内部構造観</mark> 察装置 (PC) 電力量 (kWh)	マルチプロープ 電力量 (kWh)	薄膜内部応 力評価装置 電力量	分析構造解 析装置電力 量	高精度寸法 測定装置 電 力量 (kWh)	赤外顕微鏡 電力量 (kWh)	電極形成装 置 電力量 (kWh)	<mark>熱処理炉</mark> 電 力量 (kWh)	ウェハtoウェハ 接合装置 (ブ ラズマ) 電力 量 (kWh)	ウェハtoウェハ 接合装置 (接 合) 電力量 (kWh)	チップtoチップ 接合装置 (接 合) 電力量 (kWh)	FFU1 (FFU- 1 8台) 合計 電力量 (kWh)	FFU2 (FFU- 2 10台) 合 計電力量 (kWh)
16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30
FFU3 (FFU- 3 1台) 合計 電力量 (kWh)	FCU3 (FCU- 2 1台) 合計 電力量 (kWh)	FCU2 (FCU- 12 3台) 合 計電力量 (kWh)	FCU1 (FCU- 8 2台) 合計 電力量 (kWh)	FFU-1-01 CR1 FFU電 力量 (kWh)	FFU-1-02 CR1 FFU電 力量 (kWh)	FFU-1-03 CR1 FFU電 力量 (kWh)	FFU-1-04 CR1 FFU電 力量 (kWh)	FFU-1-05 CR1 FFU電 力量 (kWh)	FFU-1-06 CR1 FFU電 力量 (kWh)	FFU-1-07 CR1 FFU電 力量 (kWh)	FFU-1-08 CR1 FFU電 力量 (kWh)	FFU-2-01 CR2 FFU電 力量 (kWh)	FFU-2-02 CR2 FFU電 力量 (kWh)	FFU-2-03 CR2 FFU電 力量 (kWh)
31	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45
FFU-2-04 CR2 FFU電 力量 (kWh)	FFU-2-05 CR2 FFU電 力量 (kWh)	FFU-2-06 CR2 FFU電 力量 (kWh)	FFU-2-07 CR2 FFU電 力量 (kWh)	FFU-2-08 CR2 FFU電 力量 (kWh)	FFU-2-09 CR2 FFU電 力量 (kWh)	FFU-2-10 CR2 FFU電 力量 (kWh)	FFU-3 更衣 室 FFU電力 量 (kWh)	FCU-2 更衣 室 FCU電力 量 (kWh)	FCU-12-1 CR2 FCU電 力量 (kWh)	FCU-12-2 CR2 FCU電 力量 (kWh)	FCU-12-3 CR2 FCU電 力量 (kWh)	FCU-8-1 CR1 FCU電 力量 (kWh)	FCU-8-2 CR1 FCU電 力量 (kWh)	空調盤−1電 力量 (kWh)
46	47	48	49	50	51	52	53	54	55	56	57	58	59	60
空調盤-2電 力量 (kWh)	照明電灯盤 電力量 (kWh)	31BP- 1114-1 主 幹 電力量 (kWh)	31BP- 1116-1-1 主幹 電力量 (kWh)	31BP- 1116-1-2 主幹 電力量 (kWh)	31BP- 1117-1 主 幹 電力量 (kWh)	31BP- 1118-1 主 幹 電力量 (kWh)	RH-1 空冷 ヒートホンプチ ラー電力量 (kWh)	R-1 空冷チ ラー電力量 (kWh)	PCH-1 冷温 水ボンプ電力 量 (kWh)	PC-1 <mark>冷水</mark> ポンプ電力量 (kWh)	VP-1 真空 ポンプ電力量 (kWh)	COM-1 空 気圧縮機電 力量 (kWh)	AD-1 エアート' ライヤー電力 量 (kWh)	MVD装置(ド ランボンフ)電 力量(kWh)
61	62	63	64	65	66	67	68	69	70	71	72	73	74	75
MVD装置 (トラ ンス) 電力量 (kWh)	MVD装置 (PC)電力量 (kWh)	UV照射装置 電力量 (kWh)	接合欠陥観 察装置 電力 量1 (kWh)	接合欠陥観 察装置 電力 量2 (kWh)	FE-1 排気 ファン電力量 (kWh)	FE-2 排気 ファン電力量 (kWh)	OAC-1 加湿 器電力量 (kWh)	OAC-1 外気 処理空調機 電力量 (kWh)	OAC-1 外気 処理空調機 (ランプ)電力 量 (kWh)	電気特性検 査装置 (0.3µm)( 個/cf)	電気特性検 査装置 (0.5µm)( 個/cf)	電気特性検 査装置 (1.0µm)( 個/cf)	内部構造観 察装置 (0.3µm)( 個/cf)	内部構造観 察装置 (0.5µm)( 個/cf)
76	77	78	79	80	81	82	83	84	85	86	87	88	89	90
<b>内部構造観</b> 察装置 (1.0µm)( 個/cf)	高精度寸法 測定装置 (0.3 µ m) ( 個/cf)	高精度寸法 測定装置 (0.5 µ m) ( 個/cf)	高精度寸法 測定装置 (1.0µm)( 個/cf)	電極形成装 置 (0.3 µ m) ( 個/cf)	電極形成装 置 (0.5µm)( 個/cf)	電極形成装 置 (1.0µm)( 個/cf)	<b>熱処理炉</b> (0.3µm)( 個/cf)	<b>熱処理炉</b> (0.5 μ m)( 個/ cf)	<b>熱処理炉</b> (1.0 μm)( 個/cf)	ウェハtoウェハ 接合装置 (0.3 µm)( 個/cf)	ウェハtoウェハ 接合装置 (0.5 µm) ( 個/cf)	ウェハtoウェハ 接合装置 (1.0µm)( 個/cf)	チップtoチップ 接合装置 (0.3 µ m) ( 個/cf)	チップtoチップ 接合装置 (0.5 µm)( 個/cf)
91	92	93	94	95	96	97	98	99	100	101	102	103	104	105
チップtoチップ 接合装置 (1.0µm)( 個/cf)	MVD装置 (0.3µm)( 個/cf)	MVD装置 (0.5µm)( 個/cf)	MVD装置 (1.0µm)( 個/cf)	UV照射装置 (0.3µm)( 個/cf)	UV <b>照射装置</b> (0.5µm) ( 個/cf)	UV照射装置 (1.0 μm)( 個/cf)	<b>接合欠陥観</b> 察装置 (0.3µm) ( 個/cf)	接合欠陥観 察装置 (0.5µm)( 個/cf)	<b>接合欠陥観</b> 察装置 (1.0µm)( 個/cf)	THE1-2-T CR1温度 (℃)	TE-1-01-T CR1 室内温 度 (℃)	TE-1-02-T CR1 室内温 度 (℃)	電気特性検 査装置 温度 (℃)	マルチプロ−フ′ 温度 (℃)
106	107	108	109	110	111	112	113	114	115	116	117	118	119	120
高精度寸法 測定装置 温 度(℃)	TE-1-03-T CR2 室内温 度 (℃)	TE-1-04-T CR2 室内温 度 (℃)	TE-1-05-T CR2 室内温 度 (℃)	電極形成装 置 温度(℃)	熱処理炉 温 度(℃)	ウェハtoウェハ 接合装置 温 度 (℃)	THE1-1-T 外気温度 (℃)	TE-1-06-T 更衣室 室内 温度 (℃)	TE-OAC 給 気温度(℃)	TE-CS 冷水 温度 (往) (℃)	チップtoチップ 接合装置 温 度 (°C)	接合欠陥観 察装置 温度 (°C)	MVD装置 温 度 (℃)	UV照射装置 温度 (℃)
121	122	123	124	125	126	127	128	129	130	131	132	133	134	135
THE1-3-T CR2温度 (℃)	TE-CR 冷水 温度 (還) (℃)	OAC内部温 度 (℃)	TE-HCS 冷 温水温度 (往) (℃)	TE-HCR 冷 温水温度 (還) (℃)	THE1-1-H <b>外気湿度</b> (%)	THE1-2-H CR1温度(%)	THE1-3-H CR2湿度(%)	電気特性検 査装置 湿度 (%RH)	マルチフ <sup>・</sup> ローフ <sup>・</sup> 湿度 (%RH)	高精度寸法 測定装置 湿 度(%RH)	電極形成装 置 湿度 (%RH)	<b>熱処理炉 湿</b> 度(%RH)	ウェハtoウェハ 接合装置 湿 度 (%RH)	UV照射装置 湿度 (%RH)
136	137	138	139	140	141	142	143	144	145	146	147	148	149	150
接合欠陥観 察装置 湿度 (%RH)	チップtoチップ 接合装置 湿 度 (%RH)	MVD装置湿 度(%RH)	DE-OAC 給 気露点 (℃DP)	電極形成装 置 露点温度 (℃DP)	チップtoチップ 接合装置 露 点温度 (°CDP)	電気特性検 査装置 露点 温度(℃DP)	UV照射装置 露点温度 (℃DP)	マルチプロープ 露点温度 (°CDP)	<b>熱処理炉 露</b> 点温度 (℃DP)	高精度寸法 測定装置 露 点温度 (℃DP)	ウェハtoウェハ 接合装置 露 点温度 (°CDP)	MVD装置 露 <u>点温度</u> (℃DP)	接合欠陥観 察装置 露点 温度(℃DP)	GD-2 CR1 酸素濃度 (%)
151	152	153	154	155	156	157	158	159	160	161	162	163	164	165
GD-3 CR2 酸素濃度 (%)	GD-1 CR1 酸素濃度 (%)	DPE-1-1 CR1 室内差 圧 (Pa)	DPE-1-2 CR2 室内差 圧 (Pa)	DPED-1 給 気静圧 (Pa)	DPED-2 排 気静圧 (Pa)	人感センサ1	人感センサ2	人感センサ3	人感センサ4	FM-C 冷水 流量 (L/min)	FM−HC 冷温 水流量 (L/min)	VAV-1S VAV 風量 出 力値 (m3/h)	VAV-2S VAV 風量 出 力値 (m3/h)	PE-HCS 冷 温水圧力 (Mpa)
166	167	168	169	170	171	172	173	174	175	176	177	178	179	
PE-CS 冷水 圧力 (Mpa)	MV-C-01 FCU冷水弁 01 開度 出 力値(%)	MV-C-02 FCU冷水弁 02 開度 出 力値(%)	MV-C-03 FCU冷水弁 03 開度 出 力値 (%)	MV-C-04 FCU冷水弁 04 開度 出 力値(%)	MV-C-05 FCU冷水弁 05 開度 出 力値(%)	MV-C-06 FCU冷水弁 06 開度 出 力値(%)	OAC-1 ファン INV 出力値 (Hz)	OAC-1 ヒー ター 出力値 <sup>(%)</sup>	OAC-1 加湿 器 出力値 <sup>(%)</sup>	MV-CB FCU 冷水ハイハス 弁開度出 力値(%)	MV-HCB OAC冷温水 バイバス弁開度出力値 (%)	MV-HC OAC <b>泠温水弁 開</b> 度 出力値 <sup>(%)</sup>	FE-1 ファン INV 出力値 (Hz)	
電力量 バーティクル量									ガス	《量/排気	量/市水約	吨水量		
温度/湿度 室圧									人類	ġ.			設	備稼働

表V.2.2-2 3B棟クリーンルーム エネルギー見える化システム項目

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
密閉型大気 圧ブラスマ方 式評価装置 1/3単相 (kWh)	密閉型大気 圧ブラス、マ方 式評価装置 2/3三相 (kWh)	密閉型大気 圧プラスマ方 式評価装置 3/3三相 (kWh)	4インチ熱処理 炉 (kWh)	マグネトロンス ハ <sup>・</sup> ッタ装置 1/2単相 (kWh)	マグネトロンス ハ <sup>・</sup> ッタ装置 2/2三相 (kWh)	RIE 電力量 (kWh)	SEM (CHILLE R) 1/2 (kWh)	SEM (MAIN) 2/2 (kWh)	抵抗金属電 極スハッタ装 置(kWh)	ICP STS #1 電力量 (kWh)	ICP STS #2 電力量 (kWh)	自動酸化炉 (kWh)	CVD (kWh)	AHU-2 1Fド ライ加工室 空調機 (kWh)
16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30
コンプレッサ (kWh)	<mark>窒素製造装</mark> 置 (kWh)	PFC除外装 置 (kWh)	1LM-B 実験 電力 単相 (その 他)(kWh)	1LM-C 実験 電力 単相主 幹 (kWh)	1LM-C 実験 電力 三相 (その 他)(kWh)	1LM-D 実験 電力 単相主 幹 (kWh)	1LM-D 実験 電力 三相 (その 他)(kWh)	1LM-E 実験 電力 単相 (その 他)(kWh)	1LM-E 実験 電力 三相 (その 他)(kWh)	1LM-F 実験 電力 単相主 幹 (kWh)	1LM-F 実験 電力 三相 (その 他) (kWh)	1LM-G 実験 電力 単相 (その 他)(kWh)	1LM-G 実験 電力 三相主 幹 (kWh)	1LM-H 実験 電力 三相 (その 他)(kWh)
31	32	33	34	35	36	37	38	39	40	41	42	43	44	45
1LM-H 実験 電力 単相主 幹 (kWh)	AHU-1 1Fナ ノ加工室 空 調機(kWh)	電子線描画 1/4単相 (kWh)	<mark>電子線描画</mark> 2/4単相 (kWh)	電子線描画 3/4単相 (kWh)	電子線描画 4/4三相 (kWh)	ス <del>テッハ<sup>'</sup>露光</del> 装置 (kWh)	ベ <b>ーク炉</b> (kWh)	現像ドラフト (kWh)	ホットプレート HP- 2S (kWh)	両面マスクアラ イナー (kWh)	ホットプレート TH- 900 (kWh)	1LM-J 実験 電力 単相 (その 他)(kWh)	1LM-J 実験 電力 三相 (その 他)(kWh)	1LM-K 実験 電力 単相 (その 他)(kWh)
46	47	48	49	50	51	52	53	54	55	56	57	58	59	60
1LM-K 実験 電力 三相主 幹 (kWh)	精密塗布装 置 (kWh)	<mark>純水製造シス</mark> テム1/2単相 (kWh)	<mark>純水製造シス</mark> テム 2/2三 相 (kWh)	ト'ラフト 1/2 酸単相 (kWh)	h'ラフト 1/2 有機単相 (kWh)	ト <sup>*</sup> ラフト 2/2 共通三相 (kWh)	AHU-3 1F化 学実験室 空 調機 (kWh)	1LM-A 実験 電力 単相 (その 他)(kWh)	1LM-A 実験 電力 三相 (その 他)(kWh)	1L-1 一般 照明コンセント 1F (kWh)	RM-1 一般 空調一括 (kWh)	R-1-1 空冷 式チラーユニット (kWh)	R-1-2 空冷 式チラーユニット (kWh)	OHU-1 1F 系統外調機 (kWh)
61	62	63	64	65	66	67	68	69	70	71	72	73	74	75
AS-1 エアー シャワー (kWh)	B−1 ボイラー (kWh)	PH-1 <b>温水</b> ホンプ (kWh)	1M-1 特殊 空調(その 他)(kWh)	1LM-I 実験 電力 単相主 幹 (kWh)	1LM-I 実験 電力 三相主 幹 (kWh)	パーティクル量 #1 0.3 µm (個 /cf [0.3 µm ] )	パーティクル量 #1 0.5 µm (個 /cf [0.5 µm ])	パーティクル量 #1 1.0µm(個 /cf[1.0µm ])	パーティクル量 #2 0.3 µm (個 /cf [0.3 µm ])	パーティクル量 #2 0.5 µm (個 /cf [0.5 µm ] )	パーティクル量 #2 1.0 μm (個 /cf [1.0 μm ])	パー <del>ティクル量</del> #3 0.3 μm (個 /cf [0.3 μm ] )	パーティクル量 #3 0.5 µm (個 /cf [0.5 µm ])	パー <del>ティクル量</del> #3 1.0µm(個 /cf[1.0µm ])
76	77	78	79	80	81	82	83	84	85	86	87	88	89	90
パーティクル量 0.3 µm (個 /cf [0.3 µm ] )	パーティクル量 0.5 µm (個 /cf [0.5 µm ] )	パーティクル量 1.0 µm (個 /cf [1.0 µm ])	パーティクル量 0.3 µm (個 /cf [0.3 µm ])	パーティクル量 0.5 µm (個 /cf [0.5 µm ] )	パーティクル量 1.0 µm (個 /cf [1.0 µm ])	OHU-1 給気 露点温度 指 示調節計 (℃)	AHU-2 室内 温度 指示調 節計(℃)	AHU-1 室内 温度 指示調 節計(℃)	AHU-3 室内 温度 指示調 節計(℃)	AHU-2 室内 湿度 指示調 節計 (%RH)	AHU-1 室内 湿度 指示調 節計(%RH)	AHU-3 室内 湿度 指示調 節計(%RH)	差圧ト <sup>・</sup> ライ加 工室-ナノ加 工室 (Pa)	OHU-1 給気 ダクト静圧 指 示調節計 (Pa)
-														
91	92	93	94	95	96	97	98	99	100	101	102	103	104	105
91 AHU-2 室間 差圧 指示調 節計 (Pa)	92 差圧ト <sup>'</sup> ライ加 工室-化学 実験室 (Pa)	93 AHU-1 室間 差圧 指示調 節計 (Pa)	94 AHU-3 室間 差圧 指示調 節計 (Pa)	95 純水 純水製 造装置 (m3)	96 市水 #1 抵 抗金属電極 スパッタ装置 (m3)	97 市水 #2 マグ ネトロンスバッタ 装置 (m3)	98 <b>市水 酸</b> ドラ7 ト (m3)	99 <b>市水</b> #4 ICP STS共通 (m3)	<u>100</u> 市水 #5 密 閉型大気圧 プラスマ方式 評価装置 (m3)	101 市水 #6 RIE (m3)	102 ICP STS #1 SF6使用量 (L)	103 ICP STS #1 C4F8使用量 (L)	104 ICP STS #2 SF6使用量 (L)	105 ICP STS #2 C4F8使用量 (L)

表V.2.2-3 2G棟クリーンルーム エネルギー見える化システム項目

温度/湿度

室圧

ガス量/排気量/市水純水量

人感

設備稼働

■ユーザフレンドリーな情報端末

して、表示している。

非常に操作性の良い情報端末(i P a d)を導入した。クリーンルームおよび事務所 に無線のアクセスポイントを設置し、クリーンルーム内/外だけでなく、事務所に おいても、「いつでも、何処でも、誰でも、簡単」にクリーンルームのエネルギー およびエネルギーに影響を与える項目の情報共有が可能となった。 図V.2.2-1、図V.2.2-2、図V.2.2-3、図V.2.2-4に画面の一例を示す。

TOP 画面では、各々のクリーンルーム毎の CO2 排出量を確認できる。 電力量だけでなく、SF6 などのプロセスガス使用量や純水使用量なども CO2 に換算

また、一人当り/フロア面積辺り/装置辺りの CO2 排出量を先月比で表示しており、 経営上位層などが全体のエネルギー使用量を大きく把握し易い画面構成となって いる。図V.2.2-1 に画面一例を示す。



図V.2.2-1 情報端末の画面一例 その1

TOP 画面において、クリーンルーム箇所を指でタッチすると、クリーンルームの 部屋ごとの CO2 排出状況が確認できる画面に移る。TOP 画面が経営上位層向けで あるのに対して、この画面は、クリーンルーム管理者向けに、クリーンルームと してのエネルギー使用量が把握できる画面構成としている。 図V.2.2-2 に画面一例を示す。



図V.2.2-2 情報端末の画面一例 その2

次に、クリーンルームの部屋を指でタッチすると、その部屋に設置されている設備 が確認できる画面に移る。任意の設備をタッチ操作すると、その設備の画像ととも に、リアルタイムのエネルギー使用量が確認できる。また、部屋での共通事項であ る温室度やパーティクル量や人の在室状況などは共通事項として、グルーピングし ている。また、設備ごとに、どのような項目を測定しているかが一目で分かるよう に、測定項目に対応したアイコンを表示し、設定値を超えると、そのアイコンが緑 から赤表示となるようにしている。

図V.2.2-3に画面一例を示す。



図V.2.2-3 情報端末の画面一例 その3

次に、設備を指でタッチすると、その設備でのエネルギー経緯が確認できる。 設備ごとに測定項目が異なるため、任意の項目を選択できる構成としている。 例えば、ある設備の電力量と SF6 ガスを選択することも可能であるし、電力量と 設備稼働状態を選択することも可能であるし、設備周辺のパーティクル量と人情報 を表示することも可能である。この画面は、各設備担当者向けに、設備でのエネル ギー使用量および関連情報が把握できる画面構成としている。 図V.2.2-4 に画面一例を示す。



図V.2.2-4 情報端末の画面一例 その4

■エネルギー分析支援ツール

クリーンルームでのエネルギーおよびエネルギーに影響を与える詳細データの分析 を支援するツールを導入した。

基本的な操作は、任意のデータを分析支援ツールに取り込み、その後、計測項目の 中から任意の項目を選択し、グルーピングする。そして、グルーピングごとに、 グラフ表示を行うことが可能である。

図V.2.2-5、図V.2.2-6に画面一例を示す。



図V.2.2-5 分析支援ツールの画面一例 その1



図V.2.2-6 分析支援ツールの画面一例 その2

■エネルギー見える化により抽出されたムダの一例
 エネルギー見える化により抽出されたムダの一例を記載する。
 図V.2.2-7、図V.2.2-8、図V.2.2-9、図V.2.2-10、図V.2.2-11 にエネルギーのムダの一例を示す。

図V.2.2-7は、人感センサとパーティクルセンサの情報である。 横軸は日時。縦軸はパーティクルの個数。

パーティクル量と人に相関関係があることが分かる。現状では、人感センサの 反応が無く、パーティクルも発生していない期間であっても、空調設備はフル 稼働している。例えば、その期間(作業者も居なく、パーティクルも未発生)に おいては、空調設備の運転を省エネ運転できる可能性があることが分かる。



図V.2.2-7 空調エネルギーのムダの一例

図V.2.2-8は、温度と湿度の情報である。横軸は日時。 湿度が大きく変化していることが分かる。この湿度が大きく変化していた期間は、 加湿器が異常な運転をしていた。誰でも、何処でも、簡単に情報を共有できる情報 端末により、加湿器の異常を早めに検知することができた。

エネルギーのムダだけでなく、設備異常の早期発見にも貢献できた一例である。



図V.2.2-8 加湿器異常運転検知の一例

図V.2.2-9は、成膜装置の電力量とN2ガス使用量の情報である。横軸は日時。 長期休暇の期間、設備電力が0であり、装置の電源がOFFとなっていることが分か る。しかし、N2ガスの流量に大きな変化は無い。装置汚染の都合上、N2ガスを 0とすることは不可能かもしれないが、流量を制限することは可能であると思われ る。ここにも、エネルギー削減の可能性があることが分かる。



図V.2.2-9 N2ガスのムダの一例

図V.2.2-10は、拡散炉の電力量と設備排気量の情報である。横軸は日時。 長期休暇の期間、設備電力が0であり、装置の電源がOFFとなっていることが分か る。しかし、排気の流量に大きな変化は無い。排気量を少なくすると、新たに温湿 度調整して取り込む外気量を減らすことができるため、ここにも、エネルギー削減 の可能性があることが分かる。



図V.2.2-11 は、シリコン深堀加工装置の電力量とプロセスガス使用量である。 プロセスガスの流量が低い時、つまりプロセスが行われていない時でも、プロセス が行われている時と同じ程度の電力量が使用されている。プロセスを行っていない 時は、設備電源を OFF するなどの電力量削減の余地があることが分かる。



図V.2.2-11 電力量のムダの一例

(2) -3 エネルギー(CO2)見える化システムのまとめ

産業総合技術研究所つくば東事業所の3箇所のクリーンルームにおいて、 エネルギー見える化システムを開発した。

3D 棟クリーンルームでは、157 点。3B 棟クリーンルームでは、179 点。 2G 棟クリーンルームでは、105 点。合計:441 点の項目の見える化を実現した。 計測間隔は、10 分。

クリーンルームのエネルギーおよびエネルギーに影響を与える事項に関する 情報を、いつでも、何処でも、誰でも、簡単に共有できるユーザフレンドリーな 情報端末を採用したシステムを開発した。

継続的なエネルギー削減活動の取り組みを支援するためのデータ分析ツールを 開発した。

今後は、導入したシステムを活用して、継続的なエネルギー削減活動を展開し、 エネルギーの削減に取り組む。

- (3) CO2\_60%削減について
- (3) -1 従来技術と課題

従来、クリーンルームの空調設備におけるエネルギー削減対策としては、熱源系 に対する空調自動制御が多く実施されている。

実施内容は、熱源システム全体の省エネ制御により冷凍機、冷却塔、ポンプを 高効率運転させるとともに季節に応じた運転モード自動切換えによるフリー クーリングの長期運転により大きな電力量の削減が実現されている。 1990年度比で CO2\_50%の削減が実現されている。

・冷凍機、冷却塔、ポンプの高効率運転システムの特徴 熱源系全体の消費エネルギーが最も低くなるポイント(最適点)に基づいて 冷水・冷却水の温度・流量等を自動で変更し、熱源系全体の消費エネルギー を削減する。図V.3.1-1に最適化のイメージを示す。



・長期間運転フリークーリングの特徴

外気・負荷条件に応じて運転モードの自動切り替えを行い、中間期における 冷凍機とフリークーリングの併用運転を行う。



図V.3.1-2 長期間運転フリークーリング運転のイメージ

クリーンルームにおける空調制御システムとしては、いかに熱源を効率的に 運転させるかの制御であった。クリーンルーム内の空調環境、特に、パーティク ル量に関しては、定期的な測定は行われているが、連続測定されることは稀で あり、空調制御に使用されることは行われていない。 理由としては、下記が考えられる。

技術的に管理対象への制御の考え方が違う。

従来技術は、温度を測定して、温度を制御する。

例:室内温度を測定して、空調機の給気温度を制御する。しかし、パーティ クルを測定しても、パーティクルを直接制御することはできない。パーティ クルを制御するには、空調機の風量を制御して、間接的に、パーティクル量を 制御するしかない。

パーティクル量と風量の間の相関関係が分からない。

パーティクルの発生具合は、現場や時間帯で異なる。作業者の有/無や多い/ 少ないで異なってくる。 単純に、このくらいの風量にすれば、必ず、この くらいのパーティクル量になると言い難い。

サブコン業者は、JIS 規定に従うことで済ませている。 JIS から、クリーン度と風量(換気回数)が規定されており、サブコン業者は、 ①②のような面倒なことはしたくない。面倒なことをしなくとも設備と、その 工事で商売が成立しているので、エネルギーに無駄があると分かっていても、 固定の設計値で運用している。

投資対効果が分からない。

パーティクルに応じた風量制御を行う場合、②の理由から、削減効果が現場 ごとに異なる。客先に提案する際、客先の運用実態の詳細を把握しないと、 削減効果の目処が付かない。

パーティクルセンサが高額

温湿度センサは、各社より様々なセンサが市販されているが、パーティクル センサは、生産しているメーカも限定されていて、価格も高い。温度:1~5万円。 パーティクル:30~100万円。

上記のような理由から、空調環境、特に、パーティクル量に応じた空調制御は 行われていない。そこで、BEANS研究所の取り組みとして、空調環境に応じた 空調自動制御を行うことにより、従来技術では達成できていなかった更なる エネルギー削減(CO2削減)を目指すこととした。 (3) -2 CO2 60%削減の検討

1990年度比、CO2\_60%削減を実現するために、実際の半導体工場を想定し、年間の 電力量を机上にて算出した。2010年度まで1990年度比で熱源系の制御などにより 50%の削減が実現されている。更に10%を上積みし60%を実現するためには、空調 機(FFU)の電力量を 64%削減すれば、1990 年度比で CO2\_60%削減を実現できること が分かった。

また、想定した半導体工場の場合、空調機(FFU)の電力量が64%削減できた場合、 年間電力量の削減金額は、1380万円。電力量単価を12円/kWhとする。

(1800-650)MWh/年×1000k×12(円/kWh)=13,800,000(円) 非常に大きな削減が見込めることが分かった。

半導体工場(一例)	1990年	2010年	BEANS						
冷凍機	6850	3050	3050						
冷却水ポンプ	995	590	590						
冷却塔	380	260	260						
冷水ポンプ	550	300	300						
フリークーリング	0	200	200						
空調機(FFU)	3700	1800	650						
小計	12475	6200	5050						
比率	100%	50%	40%						
6000平米の半導体工場の場合 単位MWh/年									

表V.3.2-1 半導体工場での年間電力量(机上計算)

年間削減見込み金額:1380万円 (1800-650)MWh/年×1000k×12円(kWh単価)

空調機(FFU)電力を64%削減する必要がある。

<u>1800-650</u>=63.8%≒64% 1800

机上計算の算出条件

1990年度システム:

冷水製造温度系統:1系統,冷水・冷却水一定流量,フリークリング無し

冷凍機:標準ターボ冷凍機 COP4.6(冷水温度 7-12)

冷水制御:空調機 二方弁による変流量制御

冷水主管 主管ヘッダ差圧バイパス制御

冷凍機 定流量

装置冷却水:7℃冷水を用いて熱交換器で装置冷却水(15~25)を製造

FFU: 10W/m3/min 24時間 365 日運転, 換気回数 300 回/h(天井高 4m) 2010年度システム:

冷水製造温度系統:3系統,冷水・冷却水変流量制御,フリークリング有り

冷凍機:高効率ターボ冷凍機 COP6.0(冷水温度 7-12)

冷水制御:1990年度と同様

装置冷却水:夏期、中間期 7℃の冷水を用い熱交換器で装置冷却水

(15℃~25℃)を製造。冬期 外気を利用し装置冷却水を製造。

FFU: 2.9W/m3/min 24 時間 365 日運転,換気回数 300 回/h(天井高 4m) 冷却負荷 外気風量 0.5m3/min/m2, 顕熱 0.55kW/m2

図V.3.2-1 に FFU(Fan Filter Unit)電力量を削減する制御イメージを記載する。 従来は、クリーンルーム内の代表的な箇所のみ温湿度が測定され、そのデータが、 空調制御に使用されている。また、パーティクルは、連続測定されておらず、 定期的な測定のみであり、空調制御には反映されていない。例:1週間に1回、 パーティクルを測定するだけ。

今回は、多点でパーティクルと温室度を測定し、その情報を空調制御に使用し、 エネルギー削減を行う空調自動制御を目指している。

今回、導入を検討している空調自動制御のイメージ画像を図V.3.2-2に記載する。 デモ機によるイメージ画像である。

図V.3.2-2では、クリーンルームエリア①では、パーティクルが発生している。 クリーンルームエリア②③では、パーティクルは発生していない。今回の自動 制御では、パーティクルの発生しているエリア①の空調設備①のみをフル稼働 させて、パーティクルの発生していないエリア②③の空調設備②③は、省エネ 運転とする空調自動制御を目指している。

その際、下記事項が懸念される。

・空調制御を行うことにより、パーティクル量は許容範囲以内となるか?
 ・空調制御を行うことにより、室内の温度上昇は許容範囲以内となるか?
 上記懸念事項を確認するため、事前の検証を行った。



図V.3.2-1 FFU(Fan Filter Unit)電力量削減制御イメージ



図V.3.2-2 導入を検討している空調自動制御のイメージ画像

空調制御を行うことによるパーティクル量と温度上昇の事前検証を行った。 6m平米のクリーンルームに、各種センサを設置した。設置したセンサは 下記の通り。

- パーティクルセンサ:16 個
- 温度センサ:16 個
- 湿度センサ:16 個

上記以外にも、空調設備電力を計測する電力センサや、天井に人を検知するため の人感センサや、空調設備の冷水温度や流量を計測するセンサを設置し、空調 設備の状態をモニターしながら評価を行った。また、意図的にパーティクル量を 増加させるために外気を取り込むダクトを設けるとともに、室内の擬似的熱負荷 として電気ヒータを設置した。また、本クリーンルームの空調設備(FFU:23台) は、個別にインバータ制御可能な設備である。 図V.3.2-3に実験場所の画像を示す。



図V.3.2-3 実験場所風景

図V.3.2-4に実験場所の鳥瞰図を示す。



☆ 外気取り込みダクト位置

図V.3.2-4 実験場所 Top View

3) -3 C02\_60%削減の評価(電力量について)
FFU(Fan Filter Unit)の回転数を変化させた時の電力量を測定した。
表V.3.3-1 と図V.3.3-1 に FFU 回転数と電力量の実測値を示す。
また、回転数 100%とした時の電力量を 100 とした時の比率も記載している。
図V.3.3-1 より FFU 回転数を 100%から 70%まで低減すれば、電力量としては、
64%の削減が実現できることが分かる。

次頁以降では、FFU回転数を70%以下とした時のパーティクル量と温度上昇の 検証を行い、問題がないことを確認する。

回転数%	電力量₩	<b>電力量</b> %
0	4	3
60	33	26
70	46	36
80	63	49
90	95	74
100	128	100

表V.3.3-1 FFU回転数と電力量(実測値)



図V.3.3-1 FFU回転数と電力量(実測値)

3) -4 CO2\_60%削減の評価(パーティクル量について)

FFU(Fan Filter Unit)の回転数を低下させた時のパーティクル量を測定した。 測定方法は、FFU回転数とFFU稼働台数を変化させ、その時のパーティクル量を 測定した。表V.3.4-1にFFU回転数とFFU稼動台数に対するクリーン度を示す。 つまり、FFUを15台、100%運転した場合は、クリーン度100個/cfに相当する クリーンルームを擬似的に再現したこととなる。

参考として、表V.3.4-2にJISで規定されているクリーン度と換気回数および 気流速度の関係を示す。

表V.3.4-1 FFU(回転数、稼動台数)と換気回数(≒クリーン度)の関係

FFU 稼動台数	FFU 回転数	換気回数 (時間当り)	<b>クリーン度</b> 個/cf
23台		237回	10相当
15台	100%	154回	100相当
8台	(0.5m/s)	82回	1,000相当
4台		42回	10,000相当

計算の算出条件

FFU100%運転時の風速:0.5m/s

FFU サイズ: 1.2×0.6m

クリーンルームサイズ6×6×3.5m

計算一例(FFU15 台/100%)

0.5(m/s)×1.2(m)×0.6(m)×3600(hour)×15(台)=19440m3/hour-

 $6(m) \times 6(m) \times 3.5(m) = 126m3$  -

換気回数=()/()=19440/126=154(回/hour)

クリーン度 個/cf	換気回数 (時間当り)	<b>気流速度</b> (m/s)
10	-	0.3-0.5
100	-	0.2-0.5
1,000	30-90	-
10,000	20-40	-
		JIS-B-9919

表V.3.4-2 JIS-B-9919 クリーン度と換気回数、気流速度

表V.3.4-3 に FFU15 台を回転数 100%運転とした時と 60%運転に回転数を低下 させた時のパーティクル(粒径 0.5µm)量の実測値を示す。 FFU15 台、回転数 100%はクラス 100 個/cf 相当のクリーンルームを擬似的に 再現しており、そのクリーンルームにおいて、FFU 回転数を低下させた時の パーティクル量の変化を擬似的に再現したデータとなる。

歩行 No.01-16 の平均値では、FFU 回転数を 100%から 60%に低下させても、 基準値 100 個を大きく下回った 18 個であり、回転数の低減によるパーティクルの 増加は少ないことが分かる。しかし、作業 No.01 および作業 No.7 の最大値の データでは、基準値の 100 個を超えている。しかし、FFU100%運転の場合でも 基準値の 100 を超えている。つまり、100%運転においても、特定箇所にピークと して発生するパーティクルに関しては、基準値を超えることがあるということを 意味している。

図V.3.4-1、図V.3.4-2に波形データを示す。波形データから、FFU回転数を100%から60%に低減させた場合のパーティクルの最大値と平均値の検討を行う。

表V.3.4-3

クラス 100 相当クリーンルームにて FFU 回転数を低下させた時のパーティクル

	FFU:15台										
0.5 µ m	步行No	.01-16	作業	No.01	作業No.07						
	最大	平均	最大	平均	最大	平均					
100%運転(クラス100相当)	48	4	211	22	105	18					
60%運転	136	18	642	82	461	127					
					単	位:個/cf					

パーティクル:16 箇所のデータ

最大:16箇所のデータの最大値(個)

平均:16箇所のデータの平均値(個)

歩行 No.01-16: No.1~16 のセンサの間を5分間歩行した場合のデータ

作業 No.01: No.1 のセンサの前で大きく手回し動作(5分間)をした場合のデータ 作業 No.07: No.7 のセンサの前で大きく手回し動作(5分間)をした場合のデータ

図V.3.4-1 に FFU 回転数を 100%運転とした場合のパーティクル量の波形データを 示す。100%運転においても、ピークとして発生している値は基準値の 100 を超えて いる。しかし、ベースとして常に発生しているパーティクルは 50 個を下回っている。 っまり、ピークとして発生しているパーティクルやピークに引き連られて上昇して いるパーティクルは、作業者の作業内容などにより異なるため、参考とはするべき ではあるが、FFU 回転数低下での必須管理項目とはすべきではないことを意味して いる。常にベースとして発生しているパーティクル量を必須の管理項目とするべき である。

乱暴な言い方をすれば、汚れた防塵服を着て作業をすれば、FFU が 100%運転を していても、基準値を超えるので、別の管理方法で管理するべきであり、FFU 回転 数により制御できる事項ではない、ということである。ピークとして発生する パーティクルの管理方法としては、例えば、定期的なウェアのクリーニングの実施 やエアシャワーの適切な浴び方の徹底や、設備の物理的な局所化(ミニエンバイ ロメント化)が考えられる。



## 図V.3.4-1

クラス 100 相当クリーンルームでの FFU 回転数 100%時のパーティクル量

図V.3.4-2 にクラス 100 相当クリーンルームでの FFU 回転数を 60%に低下させた 時のパーティクル量を記載する。

ベースとして常に発生しているパーティクル量は、基準値の 100 以下であり、FFU の回転数を低下させても、パーティクル量が基準値以内であることが分かる。 しかし、必須の管理項目とはしないが、ピークとして発生したパーティクルが、 周辺に対して、どの程度の影響を与えるのかについては、検討が必要である。 次頁以降で検討する。





低下させた時のパーティクル量

3) -5 CO2\_60%削減の評価(パーティクルの拡散について)

ある箇所で発生したパーティクルの周辺への影響を検討する。

評価方法は、クリーンルームの中央に設けた外気取り込みダクトより強制的に クリーンルーム内に外気を取り込む。そして、クリーンルーム内に設置した 16 箇所でパーティクル量を測定し、測定されたパーティクル量の最大値を 100 と して、データを規格化した。

表V.3.5-1 にクラス 100 相当の場合と、FFU 回転数を 60%に低下させた場合の パーティクル量の規格化値を示す。表V.3.5-2 に平均値を抜粋した値を示す。

表V.3.5-2からも分かるように、パーティクル発生地点から1.5m離れれば、 その影響は、FFU回転数が100%の場合で25%、FFU回転数が60%運転の 場合で27%であり、両者に大きな差異はないことが分かるとともに、その影響も 25%前後であり大きくはない。しかし、パーティクル発生地点から1.0m地点では、 60-70%の影響を受けることが予想されるため、注意が必要であることが分かった。

表V.3.5-1 パーティクル拡散度合い(実測値)

					FFU:15台													
0.5µm	<b>中心</b> 4点(1m地点)					周辺8点(1.5m地点)									外周4点(2m地点)			
	No.06	No.07	No.10	No.11	No.02	No.03	No.05	No.08	No.09	No.12	No.14	No.15	No.01	No.04	No.13	No.16		
100%運転	32	100	44	68	21	40	15	56	13	40	5	8	12	50	8	17		
(クラス100相当)	61					25							22					
60%運転	72	100	37	66	36	25	26	60	22	31	4	10	15	46	5	19		
		6	9					2	7				21					

単位:%

中心4点:外気取り込みダクトから1.0m地点。

測定箇所 No.06,07,10,11 のデータとその 4 点の平均値。

周辺8点:外気取り込みダクトから1.5m地点。

測定箇所 No.02,03,05,08,09,12,14,15 のデータとその 8 点の平均値。 外周 4 点:外気取り込みダクトから 2.0m地点。

測定箇所 No.01,04,13,16 のデータとその 4 点の平均値。

表V.3.5-2 パーティクル拡散度合い(実測値の平均値)

0.5.11m	FFU:15台							
0.5 <b>µ</b> m	1m地点	1.5m <b>地</b> 点	2m地点					
100%運転(クラス100相当)	61	25	22					
60%運転	69	27	21					
			単位・%					

表の見方:防塵服が汚れていたなど何らかの理由でパーティクルが 1300個/cf発生した場合、その地点から1.5m離れた地点では、 FFUが60%の運転の場合、351個/cf(1300×27%)が観測される 可能性がある、ということ。 図V.3.5-1、図V.3.5-2にパーティクル拡散度合いの波形データを示す。 外気の取り込み開始から1.5分後に大きくパーティクル量が上昇している。 言い方を変えれば、1.5分後には周辺に影響を与えることを意味している。 また、外気取り込み停止後、3~3.5分後には、パーティクル量は減少している。 言い方を変えれば、FFU回転数を60%に低下させていても、3.5分後には パーティクルは低い値に収束することを意味している。







クラス 100 相当クリーンルームでの FFU 回転数を 60%に 低下させた時のパーティクル拡散度合い

3) -6 CO2\_60%削減の評価(温度上昇について)

FFU回転数を低下させた時のクリーンルーム内の温度上昇を検討する。 評価方法は、クリーンルームで想定される熱負荷を擬似的に電気ヒータで与え、 クリーンルーム内に設置した 16 箇所で温度を測定した。また、今回は、擬似的に 与えた熱負荷(顕熱)をクリーンルーム施設のドライコイルで顕熱処理をせずに、 そのままの温度上昇を測定した。測定結果の評価基準は、下記の通りとした。 電気ヒータで与えた熱負荷は 250W/m2 とした。一般的なクリーンルームで想定 される値の最大値を用いた。

温度上昇の許容値

温度上昇が6.5℃以内

評価基準の考え方と算出方法

- ・空調設備で処理する必要がある熱量=9000W
   250W/m2(今回の実験で与えた熱負荷)×6m(クリーンルーム横)×6m(クリーンルーム縦)
- ・一般的なクリーンルームでの空調設備による熱負荷(9000W)処理
  - $9000W / (6.5 \times 0.33) = 4195m3/hour$

温度差 6.5℃、風量 4195m3/hour の空気で 9000W の熱負荷が処理可能。

- ・温度差6.5℃について
  - ー般的なクリーンルーム空調設備では、給気と還気の温度差が6.5 確保できるように空調設備は設計されている。
- ・風量 4195m3/hour について
   FFU 回転数を 60%とした場合、FFU 風速は 0.2m/s。

FFU サイズは 1.2m×0.6m。

0.2(m/s)×1.2(m)×0.6(m)×3600(hour)×15(台)=7776m3/hour
 上記より、FFU 回転数を低減させても十分な風量が確保されており、温度上昇が
 6.5℃以内であれば、一般的なクリーンルームでの空調設備で熱負荷を処理できる。

表V.3.6-1、図V.3.6-1 にクラス 100 相当のクリーンルームにおいて、FFU 回転 数を 60%に低減させた場合の温度上昇を示す。

最も温度上昇が大きかった箇所でも5.3℃であり、許容範囲以内であることが分かる。平均値としては。4.1℃の温度上昇であった。

## 表V.3.6-1

クラス 100 相当クリーンルームでの FFU 回転数を 60%に 低下させた時の室内温度上昇

ヒータ均等配置	No.01	No.02	No.03	No.04	No.05	No.06	No.07	No.08	No.09	No.10	No.11	No.12	No.13	No.14	No.15	No.16	平均
開始時(00:00)	20.1	20.1	20.0	19.9	20.1	20.0	19.8	19.9	19.9	19.8	19.8	19.7	20.0	19.9	20.1	20.0	19.94
終了時(00:30)	24.2	23.9	23.1	23.2	25.3	24.7	24.1	23.9	24.9	24.6	23.6	25.0	23.1	24.0	23.9	23.8	24.08
Δ	4.1	3.8	3.1	3.3	5.2	4.7	4.3	4	5	4.8	3.8	5.3	3.1	4.1	3.8	3.8	4.14



図V.3.6-1

クラス 100 相当クリーンルームでの FFU 回転数を 60%に

低下させた時の室内温度上昇

3) -7 CO2\_60%削減のまとめ

1990 年度比として CO2\_60%を削減するためには、FFU 電力量を 64%削減 すれば実現できることが分かった。

FFU 回転数を 70%以下に低減すれば、FFU 電力量を 64%削減することができる ことが分かった。

クラス 100 相当のクリーンルームにおいて、FFU 回転数を 70%以下に低減させた 場合のパーティクル量と室内温度上昇を検証した結果、許容範囲以内に収まる ことが分かった。

\*今回の実験では、FFU回転数を 60%にまで低減させても問題がないことを確認。

同様に、クラス 10 相当およびクラス 1000 相当のクリーンルームにおいても、 FFU 回転数を 60%に低下させた時の検証を行っているが、同様の結果を得ること ができた。

今回は、検証用クリーンルームにて事前検証という位置付けで検証を行った。 この結果を受けて、実際に半導体プロセスが行われている産業総合技術研究所 つくば東 3B 棟のクリーンルームに空調制御システムを導入して、次頁以降で 削減効果を確認する。

- 4) エネルギー最適\_空調(FFU)自動制御システム(Clean On Demand)について
- 4) -1 エネルギー最適\_空調(FFU)自動制御システム(Clean On Demand)の検討 つくば東 3B 棟クリーンルームに空調自動制御システムを導入した。 図V.4.1-1にクリーンルームとセンサの配置図を示す。図V.4.1-2にセンサの 設置箇所画像を示す。クリーンルーム2には、後工程の生産設備が設置されて いるため、全ての設備にパーティクルセンサ/温度センサ/湿度センサを配置した。 クリーンルーム1に導入されている設備は検査設備であるため、設置箇所を絞っ て配置した。



図V.4.1-1 3B 棟クリーンルームとセンサ配置図(Top View)



図V.4.1-2 センサ設置箇所画像

図V.4.1-3に制御フローチャートを示す。

人感センサと多点パーティクルおよび温度情報をもとに、FFU(Fan Filter Unit)の回転数を制御する制御フローとしている。

パーティクルと温度が設定した値を満足しているか否かを判定し、その基準を 満足している間は、FFUの回転数を徐々に下げて行くこととしている。しかし、 人感センサがアクティブとなった時は、入室作業が行われていると判断して、パー ティクルと温度が規定値以内であっても、FFU回転数を増加させることとした。



図V.4.1-3に制御フローチャート
制御盤の導入に際しては、実際のクリーンルームでは、現場ごとに判定基準や設置 するセンサの数量などは異なることが想定されるため、多様な現場に臨機応変に 対応ができる構成とした。

導入した制御盤の特徴は、下記の通り。

複数の論理ブロックを持ち、その論理ブロックで判定するためのセンサを任意に 選択できるとともに、判定基準および FFU 回転数も任意に選択が可能な構成。 具体的には、論理ブロックごとに情報源とするセンサを登録するとともに判定基準 などを設定し、その論理ブロックで制御対象とする FFU を割り付けることで実現 している。

図V.4.1-4に制御盤外観画像と操作パネル画面の一例を示す。

図V.4.1-4 では、パーティクル/温度センサ1と2および人感センサ2の情報を もとに、FFUの回転数を制御する論理ブロックの一例を示している。

ショックを行う								1	3日レステム制作品	
「一一」「「「「「」」」「「「」」」「「」」「「」」」「「」」」「「」」」「	ック 「家				演算	方法	1	算結果		•
1 2			4 5		小也	小		140 16		
	C		0							
0 1	5		a Tr						820	
温度	Į				人感	たつサ			1	
演算方法	演算	結果	对象/3	F对象			出力。	引波数影		
71~1-3	25. 1	1 °C	1	2	3	4		40.0		
制御周期は	- 非進周	波数	許容温慮	F	許	容個数(	。 個/cf	)		
1分	50	0Hz	25.0.0			500	TRR	2		
単位周波	数出せ	h  _	制御	山土市	法委会	000	TPAC	生化油水土		
	3 0	1 Hz		0 0 Hz		R 20	MH2	Tot		8.8
ראיניים"ל	h l				1.16					
50.0	Hz		情報源	にとする	らセン	サの登	録			
		-7.64	7*****	18840	1	*** /と目り	>			
FFU名称	7 099 №	計	手動選択	出力	計	理ブロ	コックる	Ŀ		
FFU1(1-8)	1	30. ØHz	手動	30. ØHz	制御	刺対象 F	FU の割	副付 🗖		
FFU2(1-7)	Ø	30. ØHz	手動	30.0Hz	停止	1.0 Hz	0.1秒	30.0Hz		
FFU3(1-6)	Ø	30. ØHz	手動	30. ØHz	停止	1.0 Hz	0.1秒	30.0Hz		
FFU4(1-5)	Ø	30. ØHz	手動	30. ØHz	停止	1.0 Hz	0.1秒	30.0Hz		
FFU5(1-4)	Ø	30. ØHz	手動	30. ØHz	停止	1.0 Hz	0.1秒	30.0Hz		
FFU6(1-3)	Ø	30. ØHz	手動	30. 0 <b>Hz</b>	停止	1.0 Hz	0.1秒	30.0Hz		
FFU7(1-2)	0	30, ØHz	手動	30.0Hz	停止	1.0 Hz	0.1秒	30.0Hz		
FFU8(1-1)	0	30. ØHz	手動	30.0Hz	停止	1.0 Hz	0.1秒	30.0Hz		
FFU9(2-10)	0	30. ØHz	手動	30.0Hz	停止	1.0 Hz	0.1秒	30.0 <b>Hz</b>		
FFU10(2-9)	0	30. ØHz	手動	30.0Hz	停止	1.0 Hz	0.1秒	30.0Hz		

図V.4.1-4 制御盤外観画像と操作パネル画面の一例

4) -2 エネルギー最適\_空調(FFU)自動制御システム(Clean On Demand)の評価 FFU(Fan Filter Unit)空調自動制御システムを導入した。

パーティクル量の変化を検討する。システムを導入したクリーンルームのパーティクルの基準値(設計値)は 1000 個/cf である。

図V.4.2-1 に通常制御時の波形データを示す。図V.4.2-2 に FFU 空調自動制御時の波形データを示す。

通常制御時において、突発的に大きな値が測定されている。事前検証で検証を 行った通り、通常制御においても、作業者の作業内容によっては基準値を超える ことが分かる。しかし、通常制御時では、作業者が居ない深夜から明け方に ついては、パーティクルがほぼ0であるのに対し、FFU空調自動制御時は、100 前後の値が観測されており、パーティクル量が上昇していることが分かる。



しかし、基準値1000以内であり、問題のないレベルであることも分かる。

図V.4.2-1 通常制御時のパーティクル量



図V.4.2-2 FFU 空調自動制御時のパーティクル量

温度変化を検討する。システムを導入したクリーンルーム温度の基準値(設計値) は22~24℃である。

図V.4.2-3に通常制御時の波形データを示す。図V.4.2-4に FFU 空調自動制御 時の波形データを示す。

通常制御時において、若干、基準値を下回っているが、概ね、通常制御時および FFU 空調自動制御時ともに基準値の範囲に収まっている。





12:00

14:24

16:48

19:12

9:36

20.0

0:00

2:24

4:48

7:12

電力量の変化を検討する。

算出方法は、数日間の電力量データより、平日の平均電力と休日の平均電力を 算出し、1週間および年間の電力量を計算した。

表V.4.2-1 に通常制御時と FFU 空調自動制御時の電力量を示す。

表V.4.2-2 に削減量を示す。

FFU 空調自動制御を行うことにより、電力量として 56%の削減を達成している ことが分かった。

今回は、実際に製造プロセスを行っているクリーンルームへの初めての適用で あったため、パーティクル量をあまり悪化させられなかった。事前検証で目標 としていた 64%の削減までには至らなかったが、先に記載したパーティクル量の 波形データから更に FFU 回転数を低下させても、パーティクルの基準値を満足 できると思われる。実際のクリーンルームにおいても、FFU 回転数の更なる低下に より、FFU 電力量の 64%削減は十分に可能であることが分かる。

表V.4.2-1	FFU 電力量	(通常制御と	FFU 自動制御)
----------	---------	--------	-----------

通常制御	クリーンルーム_2 FFU:10台
2/21(月)	22.9
2/22 (火)	23.1
2/23 (水)	23.1
平均@1日	23.0
1週間	161.2
52週間(1年)	8384
	単位:kWh

FFU自動制御	クリーンルーム_2 FFU:10台
3/7(月)	9.4
3/8(火)	11.3
平日平均@1日	10.4
3/5(土)	9.7
3/6(日)	9.2
休日平均@1日	9.4
1週間	70.7
52週間(1年)	3674

**単位:kWh** 

表V.4.2-2 FFU 電力量の削減量

	クリーンルーム_2 FFU:10台
通常制御	8384
FFU自動制御	3674
削減量	4710
削減率	56%
	単位・kW/b

単位℃:kWh

FFU(Fan Filter Unit)空調自動制御システムを導入し、パーティクル量の変化、 室内温度の変化および電力量の削減量を検討した。しかし、現状、パーティクル センサは非常に高額(30~100万円)であり、クリーンルームの規模によっては、 多数のパーティクルセンサを設置したのでは、投資対効果が合わないことが想定 される。そこで、人感センサのみで FFU 空調自動制御システムを運用した場合の 検討を行う。

図V.4.2-5 に人感センサ情報のみで FFU 空調自動制御を行った場合のパーティク ルの波形データを示す。パーティクルは、モニターのみであり、制御には使用し ていない。

制御にパーティクル情報を使用していないため、深夜0時ごろにパーティクル量が上昇していることが分かる。また、ベースレベルとしてのパーティクル量も 全体的に上昇していることが分かる。しかし、基準値1000以内である。



図 .4.2-5 FFU 空調自動制御時のパーティクル量

表 .4.2-3 にパーティクルセンサ、温度センサ、人感センサを使用して FFU 空調 制御を行った場合と人感センサのみで FFU 空調制御を行った場合の FFU 電力量 の値を示す。人感センサのみでの制御の場合は、若干、FFU 電力量は大きいが、 通常制御時より大きく削減されていることが分かる。

自動制御	クリーンルーム_2 FFU:10台
パーティクル+温度+人	10.4
Х	11.1

表 .4.2-3 FFU 電力量(@1日)の比較

単位:kWh 通常制御時は23kWh

空調 FFU(Fan Filter Unit)自動制御システム時の電力量波形を示す。 図V.4.2-6 に通常制御時と FFU 空調自動制御時の電力波形データを示す。 通常制御時は、電力量が一定であるのに対し、FFU 空調自動制御時は、電力量が 大きく変動していることが分かる。昼間は、パーティクル量に応じて、FFU が制御 されているためである。また、夜間においては低いレベルで電力量が推移している ことが分かる。夜間は作業者の入室がなく、常にパーティクルが低いレベルである ため、FFU 回転数が低いレベルで運転されているためである。



図V.4.2-6 FFU 電力波形(通常制御とFFU 自動制御)

図V.4.2-7 にパーティクルセンサ+温度センサ+人感センサと人感センサのみで FFU を自動制御した場合の電力波形データを示す。人感センサのみの場合は、パー ティクル量が少なくても、人が作業している場合には、FFU 回転数が高い値に設定 されるため、電力量についても、ある値が継続していることが分かる。



図V.4.2-7 FFU電力波形(パーティクル+温度+人感と人感のみ)

空調(FFU)自動制御システムにより、品質を維持しつつ、電力量を削減できることが 分かった。投資対効果を検討する。

実際のクリーンルームでは、運用形態に応じて異なると思われるが、FFU 電力量の 削減量は、事前検証で確認できた 64%と仮定する。

表V.4.2-4 に FFU 台数とそれに相当するクリーン度クラスと削減見込み電力量を示す。

表V.4.2-4 FFU 台数、相当するクリーン度クラス、削減見込み電力量

FFU台数	換気 回数	クラス 個/cf	電力量 kWh@1台	合計電力量 kWh@1日	削減電力量 kWh@1日	削減電力金額 円@1年	削減電力金額 円@5年
100	11.3		1.6	160	102.4	¥448,512	¥2,242,560
150	16.9	10000	1.6	240	153.6	¥672,768	¥3,363,840
200	22.5		1.6	320	204.8	¥897,024	¥4,485,120
300	33.8	1000	1.6	480	307.2	¥1,345,536	¥6,727,680
500	56.3		2.3	1150	736	¥3,223,680	¥16,118,400
1000	112.5		2.3	2300	1472	¥6,447,360	¥32,236,800
1300	146.3	100	2.3	2990	1913.6	¥8,381,568	¥41,907,840
1500	168.8		2.3	3450	2208	¥9,671,040	¥48,355,200
2000	225	10	2.3	4600	2944	¥12,894,720	¥64,473,600
2500	281.3	10	2.3	5750	3680	¥16,118,400	¥80,592,000

計算条件

・クリーンルームサイズ:40×50×4m

・FFU風量:900m3/hour(回転数100運転時)

・FFU 電力量:2.3kWh/day

3B 棟クリーンルームでの FFU 電力量実測値(回転数 100%運転時)。

但し、クラス 10000、1000 については、FFU による換気ではなく、AHU による 換気が一般的に採用されることが多く、電力量の改善が見込めるため、FFU 電力 換算として、0.7 倍の 1.6 kWh/day。

- ・電力料金単価:12円/ kWh。
- ・計算の一例(FFU: 500 台の場合)

クリーンルーム体積:40m×50m×4m=8000m3

FFU 風量:900m3/hour × 500 台=450000m3/hour

換気回数:450000/8000=56.3回/hour⇒クラス1000相当の換気回数

削減電力量/day: 2.3 kWh/day × 500 台×0.64=736kWh/day

削減電力金額/year: 736 kWh/day × 365day × 12 円=3,223,680 円

クラス 100 相当(FFU: 1000 台)クリーンルームの場合の投資対効果を考慮した機器、 システム費用を想定した。投資金額は、表V.4.2-4の結果より 3200 万円と仮定した。 工事費用は、機器合計金額の同額と仮定した。よって、工事費用などに含まれる宿泊 旅費や、工事管理費は工事には含めずに、小計の合計金額に一定の倍率を掛けて、 最終のトータル費用とした。

クラス 100 相当のクリーンルームの場合、既に FFU が何らかの制御システム下に 置かれていることが想定されるため、既存システムとの連携を考慮した制御ソフト ウェアとする必要があり、1200 万円を見込んだ。但し、この 1200 万円には、試運転 調整費用も込みの価格である。表V.4.2-5 にクラス 100 クリーンルームにおいて、投資 対効果を考慮した場合に許容される機器/システム費用を示す。

項目	数量	単価	小計
制御ソフトウェア	1	¥12,000,000	¥12,000,000
制御盤	1	¥3,000,000	¥3,000,000
パーティクルセンサ	6	¥350,000	¥2,100,000
温湿度センサ	6	¥50,000	¥300,000
工事(H/W関連)	1	¥5,400,000	¥5,400,000
		合計	¥22,800,000
		合計*1.4	¥31,920,000

表V.4.2-5 クラス 100 クリーンルームでの機器/システム費用

クラス 1000 相当(FFU: 300 台)クリーンルームの場合の投資対効果を考慮した機器、 システム費用を想定した。投資金額は、表V.4.2-4 の結果より 670 万円と仮定した。 パーティクルおよび温湿度センサともに、もう少し設置数を増やしたいが、投資対 効果に見合わなくなるため、2 個とした。言い方を変えると、適切な箇所に設置する 必要があるということを示唆している。また、FFU が 300 台相当存在するシステムの 制御盤として、150 万円は非常に厳しい金額と想定される。その場合は、FFU で換気を 行っているアプリケーションは切り捨て、AHU で換気を行っているアプリケーションに 限定するなどの対応が必要である。AHU でのアプリケーションであれば、制御対象が FFU のように 300 台ではなく、数台に減少されるため、制御盤も安価な構成が可能で あると思われる。表V.4.2-6 にクラス 1000 クリーンルームにおいて、投資対効果を考慮 した場合に許容される機器/システム費用を示す。

表V.4.2-6 クラス 1000 クリーンルームでの機器/システム費用

項目	数量	単価	小計
制御盤	1	¥1,500,000	¥1,500,000
パーティクルセンサ	2	¥350,000	¥700,000
温湿度センサ	2	¥50,000	¥100,000
<b>工事(H/W関連)</b>	1	¥2,300,000	¥2,300,000
		合計	¥4,600,000
:		合計*1.4	¥6,440,000

クラス 10000 相当(FFU: 100 台)クリーンルームの場合の投資対効果を考慮した機器、 システム費用を想定した。投資金額は、表V.4.2-4の結果より 330 万円と仮定した。 投資金額が少ないため、パーティクルセンサを設置する場合と、パーティクルセンサの 代替として人感センサを設置する場合を検討した。

表V.4.2-7 にはパーティクルセンサを設置した場合、表V.4.2-8 には人感センサを設置 した場合のクラス 10000 クリーンルームにおける投資対効果を考慮した場合に許容され る機器/システム費用を示す。

表V.4.2-7 クラス 10000 クリーンルームでの機器/システム費用 その1

項目	数量	単価	小計
制御盤	1	¥1,000,000	¥1,000,000
パーティクルセンサ	1	¥350,000	¥350,000
温湿度センサ	0	¥50,000	¥0
<b>工事(H/W関連)</b>	1	¥1,350,000	¥1,350,000
		合計	¥2,700,000
		合計*1.2	¥3,240,000

表 V.4.2-8 クラス 10000 クリーンルームでの機器/システム費用 その2

項目	数量	単価	小計
制御盤	1	¥1,000,000	¥1,000,000
人感センサ	6	¥50,000	¥300,000
温湿度センサ	0	¥50,000	¥0
<b>工事(H/W関連</b> )	1	¥1,300,000	¥1,300,000
		合計	¥2,600,000
		合計*1.2	¥3,120,000

空調(FFU)自動制御システムの投資対効果を検討した。

基本的な考え方として、費用の積上げではなく、投資対効果を考慮した場合には、 これぐらいの費用で収める必要がある、という考え方で費用を算出している。 今回は、現状のセンサ市場価格をベースに投資対効果を検討した。そのため、多点 計測によりキメ細かく測定することが困難ケースでは、人感センサで代替するなどの 回避策を採用した。

特に、現状では、パーティクルセンサが非常に高額であり、パーティクルセンサの MEMS 化による低価格化が急がれる。また、今回の工事では、有線によるセンサを想定して いるが、将来的に、各種センサが MEMS 化され、電源もバッテリィー化されれば、工事 費用も大きく低減することが想定され、その場合には、更に、キメ細かく多点計測が 可能になる。

各種センサ(温度、湿度、パーティクル)の MEMS 化による小型⇒安価および無線化による 工事費用の低減が急がれる。 4) -4 エネルギー最適\_空調(FFU)自動制御システム(Clean On Demand)のまとめ

半導体プロセスが行われている産業総合技術研究所つくば東 3B 棟のクリーン ルームに空調制御システムを導入して、削減効果を確認した。

FFU 空調制御システムにより、FFU 電力量の 56% 削減を達成した。 また、その際のパーティクル量および温湿度も許容範囲以内であることを 確認した。

クラス 100、1000、10000 のクリーンルームにおける投資対効果を検討し、 回収年月 5 年の場合の機器およびシステム費用の概算を算出した。

今後は、実際のクリーンルームを所有しているユーザにヒアリングを行い、 課題などを明確にする必要がある。

- 5) エネルギー最適\_空調温湿度自動制御システム(T/H On Demand)について
- 5) -1 エネルギー最適\_空調温湿度自動制御システム(T/H On Demand)の検討 従来の空調制御システムでは、室内の温湿度設定値(Set Point)は固定値となって いる。クリーン度の低いクリーンルームでは、夏場と冬場に設定値を手動で変更 して運用されていることもあるが、設定許容範囲を有効に活用することは行われ ていない。そこで、今回、設定温度および設定湿度の許容範囲を有効活用しなが ら、設定値を自動変更するシステムを検討した。

図V.5.1-1に温湿度設定値(Set Point)イメージを示す。

従来は、外気温湿度に関わらず、制御システムの設定値(Set Point)は一定である。 エネルギー最適\_温湿度空調自動制御システムでは、外気の温度および湿度と室内 の温度と湿度から、空調設備のエネルギーが最小となる制御システムの設定値 (SetPoint)を自動でリアルタイムに変更しながら、空調制御を行う制御システム である。

平たく言えば、設定値を夏であれば、温度、湿度ともに高い値に設定し、冬は 温度、湿度ともに低い値に設定することにより空調のエネルギー削減を目指して いる。

夏場と冬場に設定値を手動で変更するのに対して、中間期も含めて、リアル タイムに自動で制御するため、よりキメ細かい制御が可能となる。

もちろん、許容範囲を有効活用するのであって、最終的なクリーンルームの 温湿度は、許容範囲以内となることを制御の前提としている。



図V.5.1-1 温湿度設定値(Set Point)イメージ

また、クリーンルームでは、湿度管理を厳密に行う必要から、一旦、空気を過冷却 し、再熱・再加湿されている。エネルギー最適\_温湿度空調自動制御システムでは、 この過冷却による再熱・再加湿のムダ削減にも対応した制御システムとした。 図V.5.1-2に設定温度イメージを示す。室内の設定温度は23℃とする。

従来は、外調機にて外気を一旦、11℃まで過冷却し、除湿した後、23℃まで再熱している。再熱された空気は、クリーンルーム内に送られ、設備などの熱負荷により、 例えば、26℃まで上昇する。室内の熱負荷で上昇した 26℃の空気を室内の顕熱処理 用の FCU(Fan Coil Unit)や DC(Dry Coil)で、熱処理して、所定の 23℃に温度調整し て、クリーンルーム内に戻している。

エネルギー最適\_温湿度空調自動制御システムでは、除湿のため11℃まで過冷却する のは同じであるが、その後の、再熱を23℃までとせず、室内熱負荷の温度上昇を 考慮して、20℃までの再熱とする。そして、室内の熱負荷により所定の23℃まで 上昇させることにより、外調機での再熱ムダとFCUでの熱処理ムダの両方を削減 することを目指している。

しかし、設備の熱負荷は刻々と変化するため、その変化に対応が可能な制御システムが要求される。



図V.5.1-2 設定温度イメージ

5) -2 エネルギー最適\_空調温湿度自動制御システム(T/H On Demand)の評価 エネルギー最適\_温湿度空調自動制御システムを導入した。

図V.5.2-1 に外調機の給気温度変化を示す。図V.5.2-2 に室内の温湿度を示す。 通常制御では、給気温度は、ほぼ23℃一定である。しかし、エネルギー最適\_ 温湿度空調自動制御システムでは、給気温度は、19℃前後で大きく変動している。 つまり、11℃まで過冷却された空気は、23℃まで再熱されず、19℃前後までの 再熱処理となり、再熱のムダが削減されていることが分かる。また、室内の熱 負荷に応じて、給気温度が大きく変動していることも分かる。



図V.5.2-1 外調機\_給気温度

室内の許容温度範囲は、22~24℃である。エネルギー最適\_空調温湿度自動制御 システム時では、上限を若干超えている。今回、検証時間の都合上、微調整をする 時間がなく、FCUの制御が上手く連動していないと思われる。しかし、この程度の 超過は調整できる範囲であると思われる。

また、湿度についての許容範囲は、40~50%である。通常制御時よりも低い値で 推移しており、余計な加湿を行っていないことが分かる。



図V.5.2-2 室内の温度と湿度

エネルギー最適\_空調温湿度自動制御システムによる電力量の削減を検討する。 しかし、検証期間が短く、その期間での外気の温湿度を考慮した比較までには 至っていない。

特に、検証期間が冬場であり、外気の湿度によって削減量は左右されるため、 参考値として記載する。

また、排気量の制限による検証も行っており、単純な評価はできない。

表V.5.2-1 に通常制御時の電力量を示す。表V.5.2-2 にエネルギー最適\_温湿度空 調自動制御システム時の電力量を示す。設備排気は 100%設定。表V.5.2-3 に設備 排気を 50%に絞った時の電力量を示す。通常制御時の設備排気は 100%設定。 電力使用量の多い熱源系に関して、14~17%の削減が確認できた。

	合計電力量 kWh	<mark>外気温度</mark> Max値	外気温度 Min値	<mark>外気湿度</mark> Max値	外気湿度 Min値	FCU3 (1台)	FCU2 (3台)	FCU1 (2台)	加湿器	外調機	RH-1 チラー @OAC	R-1 チラー @FCU	備考
2/21(月)	291	9.6	4.6	63.7	41.2	0.8	8.2	5.2	169.7	11.7	73.1	22.2	0AC:通常モート'/FCU:通常モート' 排気:終日100%
2/22 (火)	310	9.4	2.9	68.7	46.4	0.8	8.3	5.1	168.4	11.9	93.6	22.0	0AC:通常モード/FCU:通常モード 排気:終日100%
2/23 (水)	290	10.8	4.4	67.7	48.9	0.7	8.3	5.2	152.4	11.8	81.1	30.9	0AC:通常モート'/FCU:通常モート' 排気:終日100%
平均値	297												

表V.5.2-1 通常制御時の電力量

表V.5.2-2	エネルギー最適	温湿度空調自動制御システム時の電力量	
----------	---------	--------------------	--

	合計電力量 kWh	<mark>外気温度</mark> Max値	外気温度 Min値	外気湿度 Max値	外気湿度 Min値	FCU3 (1台)	FCU2 (3台)	FCU1 (2台)	加湿器	外調機	RH-1 チラー @OAC	R−1 チラ− @FCU	備考
2/28(月)	254	8.9	3.7	87.3	60.3	0.7	8.4	5.0	121.4	11.7	88.9	18.2	0AC:自動制御/FCU:自動制御 排気:終日100%
3/1(火)	239	8.7	4.8	88.7	65.6	0.7	8.3	5.1	112.9	11.7	82.1	18.0	OAC:自動制御/FCU:自動制御 排気:終日100%
3/7(月)	264	8.5	3.3	83.9	55.8	0.7	8.4	5.1	125.2	11.7	95.9	16.5	OAC:自動制御/FCU12系:自動制御 /FCU8系:通常モード 排気:終日100%
3/8(火)	261	10.0	4.4	80.6	36.6	0.8	8.3	5.1	133.3	11.6	84.4	17.9	OAC:自動制御/FCU12系:自動制御 /FCU8系:通常モード 排気:終日100%
平均値	255												
削減量	43												
削減率	14%												

表V.5.2-3 エネルギー最適\_温湿度空調自動制御システム時の電力量(設備排気 50%)

	合計電力量 kWh	外気温度 Max値	外気温度 Min値	外気湿度 Max値	外気湿度 Min値	FCU3 (1台)	FCU2 (3台)	FCU1 (2台)	加湿器	外調機	RH-1 チラー @OAC	R−1 チラ− @FCU	備考
2/26 (±)	284	9.6	5.6	50.1	24.8	0.8	8.4	5.1	176.4	10.4	64.8	18.1	OAC:自動制御/FCU:自動制御 排気:0-6のみ50%
2/27 (日)	177	15.0	5.7	71.8	46.5	0.8	8.4	5.2	101.4	7.9	35.0	18.1	OAC:自動制御/FCU:自動制御 排気:終日50%
3/3( <b>木</b> )	310	6.6	2.7	44.7	19.3	0.8	8.4	5.2	196.7	10.4	70.1	17.9	OAC:自動制御/FCU:自動制御 排気:0-7のみ50%
3/5(±)	272	10.1	1.4	61.5	23.6	0.8	8.4	5.1	168.4	10.4	62.9	16.4	OAC:自動制御/FCU12系:自動制御 /FCU8系:通常モート 排気:0-6のみ50%
3/6(日)	193	13.2	3.0	65.5	21.8	0.7	8.5	5.1	115.5	7.8	37.9	17.7	OAC:自動制御/FCU12系:自動制御 /FCU8系:通常モート' 排気:終日50%
平均値	247												
削減量	50												
削減率	17%												

今回は、検証期間が冬季ということもあり、夏季の削減量は測定できていない。 そこで、夏季における削減見込みを机上で算出する。

冷房負荷として21%、再熱負荷として12%の削減が期待されることが分かった。 熱源系の電力量は非常に大きいため、金額ベースとしても大きな削減が見込める。 図V.5.2-3に夏季の空調温湿度の遷移を空気線図で示す。



図V.5.2-3 夏季の削減見込み(空気線図)

5) -3 エネルギー最適\_空調温湿度自動制御システム(T/H On Demand)のまとめ

半導体プロセスが行われている産業総合技術研究所つくば東 3B 棟のクリーン ルームにエネルギー最適\_空調温湿度自動制御システムを導入した。

温度および湿度の設定許容範囲を有効に活用しつつ、再熱のムダを削減した 空調自動制御システムを開発した。

参考値ではあるが、冬季データとして、熱原系の電力量で15%の削減が確認できた。

熱原系では非常に大きな電力が使用されており、大きな削減が見込める。 今後は、夏季および中間期での電力の削減量を検証しつつ、実際のクリーンルーム を所有しているユーザにヒアリングを行い、課題などを明確にする必要がある。  高機能センサネットワークシステム開発の全体まとめ エネルギー見える化システムについて

エネルギーマネジメント統合管理システム(3D 棟、3B 棟、2G 棟クリーンルーム)を 開発した。見える化項目として、エネルギーおよびエネルギーに影響を与える項目 全ての見える化を実現した。

電力量(生産設備、空調設備、付帯設備)、ガス使用量(N2、SF6、C4F8)、純水使用量、 温湿度(多点)、設備排気量、パーティクル量(多点)、人在室情報、設備稼働情報。 合計:441点(3D棟157点、3B棟179点、2G棟105点)の見える化を実現した。 いつでも、どこでも、だれでも、簡単にクリーンルームのエネルギーに関する 情報が共有できるユーザフレンドリーな情報端末(iPad)を採用したシステムを開発 するとともに、効率的にエネルギーのムダを抽出できるデータ分析支援ツールを 開発した。

C02\_60%削減について

検証用クリーンルームにて、パーティクル、温湿度に関する基本データを取得し、 その知見を空調自動制御(On Demand 制御)システム開発に反映させた。

クラス10、100、1000クリーンルームを擬似的に再現し、塵埃負荷および熱負荷を 与えた時のパーティクル量、パーティクル拡散量、温度上昇などの基本データを 取得し、1990年度比、C02\_60%削減の検証を実施した。

エネルギー最適\_空調(FFU)自動制御システム(Clean On Demand) 温湿度を満足しつつ、パーティクル量に応じた FFU (Fan Filter Unit)自動制御 システムを開発した。

つくば 3B 棟クリーンルームにて FFU 電力量 56% 削減を実現した。

エネルギー最適\_空調温湿度自動制御システム(T/H On Demand) 温湿度設定許容範囲を有効活用しつつ、再熱処理のムダを削減した空調温湿度 自動制御システムを開発した。

つくば3B棟クリーンルームにてエネルギー消費量の大きい熱源系電力の15%削減を 実現した。 次世代オンデマンド型ユビキタスセンサネットワークについて

クリーンルームでの各種エネルギーの見える化システムおよびパーティクル量に 応じた空調自動制御システムを開発した。しかし、クリーンルームではモノ作りが 行われており、そのモノ作りの力こそが、日本の国際競争力の源泉ともなっている。 しかし、未だ、モノ作りと連携した空調自動制御システムは、実現していない。 次世代オンデマンド型ユビキタスセンサネットワークの目指すべき姿としては、 モノ作り情報(いつ、どの設備で、何を作るという生産管理情報)と環境情報(室内 温湿度、パーティクルなど)と空調設備情報(熱源、空調機など)から、エネルギーが 最適となる空調自動制御システムが目指すべき姿である。

図V.6-1 に次世代オンデマンド型ユビキタスセンサネットワーク活用イメージを示す。



図V.6-1 次世代オンデマンド型ユビキタスセンサネットワーク活用イメージ

以上

- . 1. 2 8インチ MEMS プロセスラインの構築
- (1) 研究の目的

「異分野融合型次世代デバイス製造技術開発プロジェクト」で得られた研究開発成果で ある3次元ナノ構造形成プロセス技術においては、試作プロセスから大口径での(8インチ) 性能ばらつき等を実証できる段階にある。また、研究開発項目⑤の「高機能センサネット システムの開発」の一環として実施されるクリーンルームの環境負荷低減を目指したエネ ルギー管理用センサネットシステムの検証と、同じく研究開発項目⑤の「低環境負荷型プ ロセス技術開発」において実施される高生産性・低環境負荷型 MEMS デバイス製造のため のプロセスプラットフォーム構築に向けたジャイロ、加速度、MEMS 振動子などのセンサ TEG (Test Element Group)の試作が必要である。また、これまで日本が必ずしも得意と はして来なかった、MEMS プロトタイピングから量産想定パイロット生産の開発支援に対 応し、"Commercialization Gap" 克服の一助となること、さらに、つくばナノテク拠点の TIA-NMEMS W/G と一般財団法人マイクロマシンセンターが目指す、将来のマイクロナノ オープンイノベーションセンター (MNOIC) 構想の中核拠点を立ち上げることも重要課題 である。

以上の課題に対応するため、独立行政法人産業技術総合研究所(産総研)つくば東事業 所の集積マイクロシステム研究センター内に、MEMS 製造ラインとして、クラス 1000 以 下のクリーンルームと最先端8インチラインを設置した。これらの MEMS ラインは、異分 野融合型次世代デバイス製造技術の実証や現在のMEMS 製造の動向をふまえた最先端ライ ンとしての8インチシリコンウェハベース MEMS ラインとした。ラインの構成としては、 MEMS/LSIの前工程から後工程、評価までカバーする一貫ラインであり、ウェハの洗浄、 リソグラフィー、拡散、酸化、成膜、エッチングから、接合・封止、デバイスチップ切断、 実装用配線、さらに、デバイス表面及び内部の形状評価までを実施する装置を導入した。

(2) 最先端8インチラインのコンセプト及び特長

MEMS デバイスの製造現場を持たないファブレス企業が MEMS 応用製品を商業化しよ うとする場合、MEMS ファンドリーとの連携が非常に重要である。国内の場合、MEMS の新規のアプリケーション・アイデアや基礎研究と製品化・量産化の"Commercialization Gap"を橋渡しする仕組みが脆弱といわれているが、海外では、コンセプトモデル開発から 量産までをカバーする量産試作ファンドリーもあり、スタートアップ育成、産業拡大のキ ープレーヤーとなっている。このような仕組みを国内で展開することが可能か、米国のみ で可能なビジネスモデルなのか、今後の詳細な検討が課題となっている。

以下、最先端8インチラインの特長を列挙する。

i) 最先端レベルの8インチウェハ対応(クラス1000以下)

図V.1.2.2-1 に最先端8インチラインの設置場所を示す。本ラインを産総研つくば東事 業所に設置することで、産総研12インチ半導体ラインとの合体によりシナジー効果を発揮 することを目指している。

ii)環境負荷測定センサネットシステムによる監視ライン

エネルギー見える化システムによる環境負荷の監視と個別空調システムによるライン環 境のスマート制御の併用により低環境負荷生産の実現を目指している。

iii) MEMS プロトタイピングから、量産想定パイロット生産まで対応

図V.1.2.2-2に8インチラインの想定開発ステージを示す。本ラインは、MEMS デバイ ス開発におけるプロトタイピング段階から量産試作プロセス開発段階への適用を主な対象 としており、MEMS デバイス開発の初期段階から、将来の量産化に円滑に移行できるよう なプロセスを採用するとともに、国内ファンドリー企業との連携が容易な半量産仕様の装 置群を選定した。

iv) MEMS/LSI の前工程から後工程、評価までカバーする一貫ライン

ウェハの洗浄、リソグラフィ、拡散、酸化、成膜、エッチング、接合・封止、デバイス チップ切断、実装用配線、デバイス表面及び内部の形状評価が可能な一貫製造ラインを構 築した。

v)3次元マイクロ加工からサブハーフミクロン加工まで対応。

異分野融合型次世代デバイス製造技術開発プロジェクト成果プロセスの検証デバイス試 作と高生産性・低環境負荷型 MEMS デバイス製造のためのプロセスプラットフォーム構築 に向けたジャイロ、加速度、MEMS 振動子などのセンサ TEG (Test Element Group)の 試作に使用するため、実績あるセンサ等の MEMS から、最先端レベルデバイスまで対応可 能な装置群を選択した。



図V.1.2.2-1 設置場所



図V.1.2.2-2 8インチラインの想定開発ステージ

(3) 最先端 8 インチライン(TKB812)と導入設備

表V.1.2.3-1に最先端8インチラインに導入した設備の一覧表を示す。

前工程クリーンルームは産総研建設設備で、その中に前工程ライン(以下、TKB812F ラ インと称する)として、ウェハ洗浄・乾燥、リソグラフィ、成膜、エッチングプロセス装置と プロセス中のウェハの評価装置を設置した。

後工程・評価用クリーンルームは本研究開発プロジェクトで建設したスマート空調クリ ーンルームで、その中に後工程・評価ライン(以下、TKB812B ラインと称する)として、接 合・実装装置と評価装置を設置した。

工程	プロセス/評価装置	設置場所	
<b>冰冻,</b> 太极	ディップ型/スピン型ウェハ洗浄装置(RCA洗浄)		
フプノデ 早2 フ柔	有機ドラフト、IPAベーパー乾燥装置、超純水精製装置		
	マスクレス露光装置、ⅰ−線ステッパ、マスク露光機		
リンシフノイ	コーターディベロッパ、アッシャー		
	酸化炉、ボロン拡散炉、低温酸化膜TEOSプラズマCVD		
<b>止</b> 時	シリコン窒化膜減圧CVD	前工程	
<u> </u>	リンドープポリシリコン膜減圧CVD	ー クリーン - ルーム _ TKB812F	
	金属・圧電材料・絶縁膜スパッタ装置		
	シリコン深堀、酸化膜・窒化膜ドライエッチング(フッ素系ガス)		
エッチング	金属ドライエッチング装置(塩素系ガス)		
エッテンク	シリコン異方性ウェットエッチング装置		
	酸化膜犠牲層エッチング装置		
評価	ウェハ検査装置、触針式段差測定機、反射分光膜厚計、光学顕微鏡		
	チップtoウェハ接合装置、ウェハtoウェハ接合装置		
接合·実装	レーザ・ステルスダイサー、ブレードダイサー(別棟に設置)	後一祖,誕佈	
	電子ビーム加熱真空蒸着、熱処理炉	クリーン	
評価	測長電子顕微鏡、分析電子顕微鏡(元素分析、結晶解析)	ルーム	
	ウェハテスタプローバ、X線CT評価装置、薄膜応力評価装置	TKB812B	
	ウェハ表面観察装置、光学顕微鏡		

表V.1.2.3-1 最先端8インチライン導入設備一覧表

図V.1.2.3-1に前工程ライン(TKB812F)のレイアウト、図V.1.2.3-2に後工程・評価 ライン(TKB812B)のレイアウトを示す。前工程クリーンルームは約350m2の広さがあ り、清浄度クラスは1000である。リソグラフィとウェットプロセス装置はそれぞれ仕切ら れたイエロー照明室に配置した。成膜、エッチング、プロセス中評価装置はメイン室に配 置した。後工程・評価クリーンルームは約150m2の広さで、清浄度クラスは前工程と同様 に1000とした。接合・実装装置と評価装置を仕切られた2部屋にそれぞれ配置した。



図V.1.2.3-1 前工程ライン (TKB812F) レイアウト



図V.1.2.3-3に前工程、後工程・評価ラインにユーティリティを供給する屋外設備のレイ アウトを示す。産総研つくば東事業所 3D 棟 1 階に前工程ライン(TKB812F)を設置し、そ の屋外ユーティリティ設備として、排液タンクと冷水チラーおよび緊急除害装置を設置し た。後工程・評価ライン(TKB812B)は、同事業所 3B 棟 1 階に設置し、同じく屋外ユーティ リティ設備として、熱排気ファンとインバータ空調装置を設置した。さらに両ラインに超 高純度窒素ガスを供給する LN2(液体窒素)タンクを設置した。



図V.1.2.3-3 屋外ユーティリティ設備レイアウト

以下に、最先端8インチラインの代表的な装置を列記する。

図V.1.2.3-4~9に前工程ライン(TKB812F)設置装置の外観と主な仕様・性能を示す。 ウェハ洗浄・乾燥装置として、超純水精製装置、スピン型ウェット洗浄装置、IPA ベーパ ー乾燥装置を設置し、産総研の12インチ対応ディップ型ウェット洗浄装置及びスピン乾燥 装置と組み合わせて、半導体工程で必須のRCA洗浄が可能になるよう配置した。

リソグラフィ装置としては、i・線ステッパ、マスク露光機、12 インチ対応アッシャーを 設置し、産総研の12インチ対応マスクレス露光機とコーターディベロッパと相互の利用が 可能になるように配置した。

拡散・酸化・成膜装置としては、酸化炉、ボロン拡散炉、12 インチ対応 TEOS プラズマ CVD 装置、シリコン窒化膜・リンドープポリシリコン膜減圧 CVD 装置、金属・圧電材料・絶 縁膜スパッタ装置を設置した。

エッチング装置としては、シリコン深堀エッチング装置、酸化膜・窒化膜エッチング装置、 金属エッチング装置、シリコン異方性ウェットエッチング装置、酸化膜犠牲層エッチング 装置を設置した。なお、シリコン深堀エッチングについては、産総研の大口径(12インチ) 対応装置も隣接・配置した。

さらに、プロセス中のウェハ評価装置として、ウェハ検査装置、触針式段差測定機、反 射分光膜厚計、12インチ対応光学顕微鏡を設置した。

装置名:超純水精製装置	主な仕様・性能
	低グレード市水を原水とする超純水製造 抵抗率・水温・パーティクルの管理が可能。 抵抗率:18M cm以上 水温:25±2 パーティクル (0.1µm以上): 10個/ml以下 精製水量:1m3/h
装置名: スピン型ウェット洗浄装置	主な仕様・性能
	<ul> <li>ウェハのスピン型ウェット洗浄 (スピン乾燥機能付き)</li> <li>8インチウェハ枚葉処理方式</li> <li>エッチング液調合・供給・廃液回収機能付属</li> <li>洗浄プロセス:</li> <li>APM (アンモニア過酸化水素水洗浄)</li> <li>HPM (塩酸過酸化水素水洗浄)</li> <li>DHF (希釈フッ酸洗浄)</li> <li>QDR (超純水リンス洗浄)</li> </ul>
装置名: IPA ベーパー乾燥装置	主な仕様・性能
	ウェハを IPA ベーパー雰囲気に晒して水分 を除去・乾燥させる。 8 インチウェハの 5 枚バッチ処理 スピン型ウェット洗浄装置及び Si 異方性ウ ェットエッチング装置と共通のウェハカセ ットを使用。

図V.1.2.3-4 最先端8インチライン装置(1)

装置名:i-線ステッパ	主な仕様・性能
	<ul> <li>i・線による 1/5 縮小投影ステップアンドリピート露光</li> <li>最小解像線幅:0.35µm</li> <li>使用レチクル:6インチ角</li> <li>標準レジスト厚さ:1µm</li> </ul>
装置名:マスク露光機	主な仕様・性能
	<ul> <li>ラージギャップ・高段差露光、裏面アライメント対応マスクアライナ</li> <li>6、8インチウェハ対応マスク寸法:7、9インチ角</li> <li>露光モード:</li> <li>パキューム/ハードコンタクト露光</li> <li>プロキシミティ露光</li> <li>アライメント精度:±0.5µm以内</li> <li>標準レジスト厚さ:1µm、10µm</li> </ul>
装置名:アッシャー	主な仕様・性能
	ウェハの酸素プラズマアッシング 8 及び 12 ウェハ対応、2 バッチ処理

図V.1.2.3-5 最先端8インチライン装置(2)

装置名:酸化炉	主な仕様・性能
	ウェット/ドライ熱酸化膜形成 水蒸気発生用燃焼器内蔵 8インチウェハ 25 枚バッチ縦型チューブ 最高温度:1150 カセット・ツー・カセットウェハ搬送方式
装置名:ボロン拡散炉	主な仕様・性能
	ドライ方式ボロンドーピング 固体拡散ソース使用 8インチウェハ 25 枚バッチ縦型チューブ カセット・ツー・カセットウェハ搬送方式
装置名: TEOS プラズマ CVD 装置	主な仕様・性能
	プラズマ CVD 低温酸化膜形成装置 TEOS 液体ソース内蔵 8、 12 インチ対応バッチ処理装置 成膜温度:200

図V.1.2.3-6 最先端8インチライン装置(3)

装置名:シリコン窒化膜減圧 CVD 装置	主な仕様・性能
	減圧 CVD によるシリコン窒化膜形成 8 インチウェハ 25 枚バッチ縦型チューブ カセット・ツー・カセットウェハ搬送方式 内部応力制御成膜可能
装置名:Pドープ polySi 膜減圧 CVD 装置	主な仕様・性能
	減圧 CVD によるポリシリコン膜形成 8 インチウェハ 25 枚バッチ縦型チューブ カセット・ツー・カセットウェハ搬送方式
装置名:金属・圧電材料・絶縁膜スパッタ装置	主な仕様・性能
	3 チャンバ構成マグネトロンスパッタ装置 ターゲットへの DC/RF 電圧選択印加 8 インチウェハ対応 各種金属、圧電材料(ALN)、絶縁膜の成膜

図V.1.2.3-6 最先端8インチライン装置(4)

装置名:Si 深堀エッチング装置	主な仕様・性能
	フッ素系ガス ICP ドライエッチング 8 インチ Si および SOI ウェハの ボッシュプロセスによる深堀り溝加工 プラズマ発光分光検出器付属 ウェハエッジ保護機能付属 カセット・ツー・カセット搬送方式
装置名:酸化膜・窒化膜エッチング装置	主な仕様・性能
	フッ素系ガス ICP ドライエッチング 8 インチ Si ウェハ、Si 酸化膜・Si 窒化膜の 非ボッシュプロセスによる加工 エッチング終点判定機能付属 カセット・ツー・カセット搬送方式
装置名:金属エッチング装置	主な仕様・性能
	塩素系ガス ICP ドライエッチング 8 インチ対応、金属、polySi、圧電膜加工 ウェハの腐食防止アッシングチャンバ付属 エッチング終点判定機能付属 カセット・ツー・カセット搬送方式

図V.1.2.3-7 最先端8インチライン装置(5)

装置名:Si 異方性ウェットエッチング装置	主な仕様・性能
	TMAH 恒温薬品槽へのディッピングによる シリコン異方性エッチング 8インチウェハの5枚バッチ全自動搬送 ウェハ処理槽内搖動による均一エッチング QDR 超純水リンス洗浄槽 エッチング液濃度調整供給・廃液回収機能
装置名:酸化膜犠牲層エッチング装置	主な仕様・性能
	フッ酸ベーパーによる酸化膜犠牲層のドラ イエッチング 可動 MEMS 構造のドライリリース用 終点判定機能付属
装置名:大口径 Si 深堀エッチング装置	主な仕様・性能
	フッ素系ガス ICP ドライエッチング 12 インチ Si および SOI ウェハの ボッシュプロセスによる深堀り溝加工 プラズマ発光分光検出器付属 カセット・ツー・カセット搬送方式

図V.1.2.3-8 最先端8インチライン装置(6)

装置名:ウェハ検査装置	主な仕様・性能・特長
TOPCO IN TOPCO	8インチウェハ面内の塵埃数カウント ステージ移動によるマッピング機能 粒子径分布ヒストグラム表示 検出粒子径:0.079-5.0µm カセット・ツー・カセット搬送方式
装置名:触針式段差測定機	主な仕様・性能
	触針式表面プロファイル測定 先端角 20 度の鋭角スタイラス付属 プロファイル及びストレスマッピング機能 測定レンジ:5-300µm 再現性:最小レンジで1nm
装置名:反射分光膜厚計	主な仕様・性能
	反射分光方式非接触膜厚計 分光曲線フィッティングによる 屈折率及び膜厚測定 8 及び 12 インチウェハ対応 測定エリアは 8 インチ径以内 測定膜厚: 10nm-40 µ m 繰り返し精度: 0.1%

図V.1.2.3-9 最先端8インチライン装置(7)

図V.1.2.3-10~13に後工程・評価ライン(TKB812B)設置装置の外観と主な仕様・性能 を示す。

接合・封止装置として、チップto12インチウェハ接合装置及びウェハtoウェハ接合装置、 表面処理装置、その他の関連装置を設置した。デバイスチップ切断装置としては、レーザ・ ステルスダイサー及び12インチ対応ブレードダイサーを別棟に設置した。

実装用配線装置としては、電子ビーム加熱真空蒸着装置及び熱処理炉を設置した。また、 デバイス表面の形状評価装置として、測長電子顕微鏡、分析電子顕微鏡、ウェハ表面観察 装置、ウェハテスタプローバを設置した。さらに、デバイス内部の形状評価装置として、 12 インチ対応 X 線 CT 評価装置、薄膜応力評価装置を設置した。

装置名:チップ to ウェハ接合装置	主な仕様・性能
	8 及び 12 インチウェハ/チップ接合 チップ寸法:1-20mm角 接合温度:60-450 アライメント精度:±0.5µm以内
装置名:ウェハ to ウェハ接合装置	主な仕様・性能
	6 及び 8 インチウェハ同士の接合 6-12 インチウェハのプラズマ表面処理モジ ュール付属 接合チャンバ内でのウェハアライメント 陽極接合、プラズマ低温接合可能 接合温度:60-250 アライメント精度:±0.5μm以内
装置名:レーザ・ステルスダイサー	主な仕様・性能
	3-8インチウエハのドライ切断 低ダメージ・レーザステルスダイシング カセット・ツー・カセット搬送方式 ステージ分解能:0.1µm 送り速度:1-1000mm/s

図V.1.2.3-10 最先端8インチライン装置(8)

装置名:ブレードダイサー	主な仕様・性能
	最大 12 インチウェハのダイシングソー ダイヤモンドブレードによる切断 ステージ分解能:0.1µm 送り速度:0.1-600mm/s
装置名:電子ビーム加熱真空蒸着装置	主な仕様・性能・特長
	電子ビーム及び抵抗加熱方式真空蒸着 8、12インチウェハバッチ処理 加熱源/ウェハ間距離が両加熱方式でほぼ等 しいチャンバ内配置 成膜速度例:30-60nm/分
装置名:熱処理炉	主な仕様・性能
	真空及び N2 ガスフロー熱処理 8 インチウェハ 10 枚バッチ 真空排気チューブ方式 最大加熱温度:600 オーミック電極シンタリング処理

図V.1.2.3-11 最先端8インチライン装置(9)

装置名:測長電子顕微鏡	主な仕様・性能
	走査型測長電子顕微鏡 4、6、8インチウェハ対応ステージ 測長範囲:0.1-2.0µm 解像分解能:3nm 観察倍率:1000-300000倍
装置名:分析電子顕微鏡	主な仕様・性能・特長
	ウェハ走査型電子顕微鏡 元素分析、結晶解析ユニット付属 試料ホルダ:チップ、4,6,8,12"ウェハ 観察倍率:30-300000倍
装置名:ウェハ表面観察装置	主な仕様・性能
	4、6、8インチ対応光学顕微鏡 ステージ移動によるウェハ欠陥検査 最小検出欠陥(異物)寸法:2µm 測定エリア:最大8インチ

図V.1.2.3-12 最先端8インチライン装置(10)
装置名:ウェハテスタプローバ	主な仕様・性能
	8インチウェハレベル電気的特性評価 セミオートウェハ搬送 プローブカードによる大気中プローブ 容量計測・周波数解析機能 音響加振機能付属
装置名: X線CT評価装置	主な仕様・性能
	<ul> <li>X線CTスキャン顕微鏡観察</li> <li>チップ、8及び12インチウェハ対応</li> <li>8インチエリアのウェハ観察</li> <li>分解能:1µm程度</li> <li>取込み画像ファイルのCADフォーマット</li> <li>変換ソフト付属。</li> </ul>
装置名:薄膜応力評価装置	主な仕様・性能・特長
	ウェハ反り量の非接触自動マッピング計測 内部応力値を換算評価 加温中の in-situ 計測による応力変化の温度 履歴評価機能 最高加熱温度:600

図V.1.2.3-13 最先端8インチライン装置(11)

(4) まとめ

MEMS/LSIの前工程から後工程、評価までカバーする一貫ラインとして、ウェハの洗浄、 リソグラフィ、拡散、酸化、成膜、エッチングから、接合・封止、デバイスチップ切断、 実装用配線、さらに、デバイス表面及び内部の形状評価までを実施する装置を導入し、各 研究テーマの実証に供することで、研究開発目標を100%達成した。

本研究成果で得られた装置と各研究テーマ実行のために立ち上げた加工プロセスを基に して、将来の TIA-NMEMS 拠点としてのオープンイノベーションセンター(MNOIC)の標 準 MEMS デバイス製造メニューにブラッシュアップし、新デバイスプロトタイピングから 量産化に至る早期実用化開発に役立つ最先端 MEMS ラインを目指す。

- . 1. 3 植物工場センサネットシステムの開発
- (1) 研究目的
- 1) 植物工場の概要

植物工場は、施設内の環境及び植物の生育をモニタリングして、高度な環境制御を行う ことにより、野菜等の植物の周年・計画生産が可能な栽培施設である。植物工場は、完全 人工光型と太陽光利用型の 2 種類のタイプに分けることができる。完全人工光型植物工場 は、閉鎖環境で太陽光を用いずに人工光を利用して栽培する設備である。太陽光利用型植 物工場は、温室等において、太陽光の利用を基本とし、人工光による補光や夏季の高温抑 制技術等を用いて栽培する設備である。

植物工場には、以下に示す利点と将来性がある。

( )運営

季節・天候に左右されない。地域や土地を選ばない。マーケットインの農業生産が可能。 異業種からの参入が可能。

()生産性

単位面積当りの生産性が高い。環境と生育のモニタリングと生育予測に基づいた計画 的・安定的な生産が可能。

()品質向上·需要創出

養水分制御による食味の向上。アクや苦味が少ない作物の生産。医薬品、機能性食品(サ プリメント)向け等新しい作物(新需要)の栽培が期待できる。

( ) 安全性

農薬が少ない。虫・異物の混入が少ない。雑菌が少なく日持ちする。エグミのない、洗 わずに食べることが可能な野菜の提供。生産履歴(トレーサビリティ)が正確である。

() 作業環境

労働の平準化、作業環境の快適化、軽労化。若い人の農業産業への参画を促す。

2) 研究背景と目的

上記のような将来性のある植物工場であるが、植物工場の制御方法には、以下の課題が あった。

・植物工場内にセンサが1個であり、植物工場内のきめ細かな環境計測ができていない。

・植物工場で使用する消費エネルギーの分析ができていない。

・植物工場用のセンサが高価である。

そこで、植物工場にセンサネットワークシステム(以下、センサネットと略す)を導入 し、きめ細かな計測制御を実現することにより、生産計測設備の省資源化、高効率化およ び作物の収穫量改善を評価検証する。本研究の目的は、以下の通りである。

(i) 植物工場において作物の生育を促進するための生産計測設備の省資源化、高効率化 に最も適したセンサネットの検討 (ii) 省エネルギー、生産性の高い作物栽培などの効果を分析するセンサネットの適用に よる省資源化、高効率化の効果の検証

(iii) 植物工場に適した MEMS デバイスに求められる機能の検証

本研究における省エネの数値目標は、エネルギーの20%削減と、植物の収穫量の10%改善とする。収穫量の10%改善は、エネルギーの10%削減と同等の効果とする。

(2) 植物工場センサネットの検討

1)植物工場センサネットの提案

植物工場の制御設備の中で、センサネットによる省エネや収量改善に効果がある方法を 検討した。検討内容を表V.1.3.2.1-1に示す。

NO	分类	頁	提案システム構成	センサの種類
1	きめ細かな環	空調	温風ボイラー+ヒートポンプ	温度センサ
2	境制御	照明	太陽光+LED 補光照明	日射センサ
3	夏季の高温対	細霧冷却	ノズル+ファン	温湿度センサ、風量/風向セン
	策			Ψ
4	養液栽培適性	高糖度トマ	潅液チューブ+電磁弁+流量	土壌水分センサ、電磁弁
	品種の育成	Ъ	計	
5		夏季のいち	クラウン冷却システム、一株単	温度センサ
		Ľ	位での温度制御	
6		土壌センシ	土壌の管理	PH、電気伝導度 (EC)、リン
		ング		酸吸収係数、塩基置換容量
				(CEC)、塩基飽和度
7		水養液セン	水養液の管理	硝酸態窒素、アンモニア態窒
		シング		素
8	雑菌・病気対策	菌数管理	パーティクルカウンタ+ファ	パーティクルカウンタ
	(リスク対策)		ン	
9	人件費削減	作業者監視		位置検知

表V.1.3.2.1-1 植物工場へのセンサネット適用検討一覧表

今回の実験では、この中で、特に省エネの効果が高いと想定される下記の 4 つの方法を 実証し、評価することとした。これらの方法の共通点は、栽培エリアを分割し、分割した エリア毎に独立制御できるようにし、各栽培エリアにセンサを配置し、そのセンサ情報を 利用して、効率的な省エネ制御、栽培制御を評価するものである。センサ、および計測部 分をセンサネットで実現するものである。 (i) 細霧冷却システム(上記表の No3)

夏の暑い時期に植物工場の中は、高温になり冷却が必要になる。冷却方法としては、細霧冷却方法が有効である。細霧冷却は、細霧の気化熱により温室内の温度を下げる方式である。湿度が100%に近くなると、細霧が気化しなくなるため、この状態で噴霧を続けても効果が少ない。従来は、晴れの日を想定して、噴霧する水量をタイマで制御していた。このため、雨や曇りの日には、過剰な噴霧を行なっていた。

そこで、湿度をモニタリングして噴霧出力のオンオフ制御を行なう方式を提案した。湿 度をモニタすることにより、湿度が高い時の噴霧量を抑制できる。複数の温度センサ、湿 度センサと噴霧装置を栽培エリア毎に設置し、そのエリアの温度と湿度に応じて、細霧冷 却装置の噴霧量を制御することとする。なお細霧冷却装置は、ファンと一体型の噴霧器と する。

(ii) 補光照明システム(上記表の No2)

植物を計画的に安定出荷するためには、日照時間確保が必要である。植物を効率よく栽 培するためには、2500時間/年の日射時間が望まれる。日照不足を補完するには補光照明が 有効である。複数の日射センサと補光照明を栽培エリア毎に設置し、その日射量に応じて、 補光照明を制御する。補光照明としては、オンオフの切り替えが容易な LED 照明を評価す る。

(iii) 冬季暖房システム(上記表の No1)

冬季の低温は、植物の成長を著しく妨げる。植物を計画的に安定出荷するためには、冬 季の暖房による作物の生育を促す必要がある。複数の温度センサと暖房装置を栽培エリア 毎に設置し、各エリアの温度に応じて、暖房装置を制御する。暖房装置としては、エリア 毎の設置が容易なヒートポンプと、外部温度が低い時に暖房効率の良いガスボイラーを併 用する。

(iv) 土壌灌水システムの省エネルギー評価実験(上記表の No4)

ミニトマトの栽培には、土壌灌水の管理が重要である。従来は、晴れの日を想定して、 灌水量をタイマで制御していた。このため、雨や曇りの日には、過剰な灌水を行なってい た。本実験では、トマトの栽培を行なう培地(ロックウール等)の水分をモニタし、トマ トの栽培に使用する水量を削減できる制御方式とする。複数の土壌水分センサと灌水装置 を栽培エリア毎に設置し、その土壌の水分量に応じて、灌水量を制御する。

## 2) 評価用植物工場の構成

本研究における実証実験の環境は、下記の方針で構築した。

(i) MEMS によるセンサネット構築を前提とし、その効果を検証するために既存のディ スクリートのセンサを活用した植物工場の省エネ評価環境を構築する。

(ii)本実験では、太陽光併用型植物工場を評価する。

(iii)評価方法は、一般的な植物工場の設備と、センサネットを活用した省エネ設備の二

つの設備を同じ場所に構築し、同じ環境で同じ作物を栽培し、省エネの効果と植物の秀品 率を評価する。

図V.1.3.2.2-1 にセンサネット植物工場の概念図を示す。植物工場の制御部は、センサデ ータの収集、管理、保管、設備・環境の制御および栽培制御を行なう。各種センサは、無 線または有線のネットワークで接続され、植物工場の制御部は、これらのデータを元に設 備や環境を制御する。なお、収集したデータは、インターネット経由で遠隔監視すること が可能である。

図V.1.3.2.2-2 に評価用植物工場の構成図を示す。従来の設備を利用した一般的な植物工 場(A棟)と、センサネットを活用した省エネ植物工場(B棟)を同じ場所に構築し、省エ ネおよび収穫量を比較できるようにした。本研究で提案する方式は、B棟の設備に採用する。 C棟は準備室である。A棟、B棟の大きさは同じで、9m×6m(54m<sup>2</sup>)である。植物工場方 角は、図の上側が北、下側が南、A棟が東、B棟が西になる。

図V.1.3.2.2-3 に構築した評価用植物工場の概観を示す。本実験は、東京農業大学の世田 谷キャンパスのエコテクゾーンで行なわれた。



図V.1.3.2.2-1 センサネット植物工場の概念図



図V.1.3.2.2-2 評価用植物工場の構成図



図V.1.3.2.2-3 評価用植物工場の概観

表V.1.3.2.2-1 にA棟とB棟の設備の比較を示す。A棟の設備は、従来型の植物工場の 設備である。B棟は、センサネット評価用の設備であり、本提案の細霧冷却、補光照明、冬 季暖房、土壤灌水システムの実験ができる。表V.1.3.2.2-2 に植物工場用センサネットで利 用したセンサの一覧を示す。環境計測用として、温度、湿度、風量、日射、土壌水分を計 測できるようにした。また、エネルギーは、水量、ガス量、電力量を計測できるようにし た。以下、各実験設備の詳細仕様を説明する。

美	尾験内容	A 棟(従来棟)	B棟(センサネット適用多点計測)
	設備	ノズル	ファン+ノズル(2 ブロック分割制御)
制御方式		温度とタイマによるオンオフ制御	温度、湿度を監視してオンオフ制御
和務们勾	省エネ評価	水の使用量	同左
	収穫量評価	-	-
	設備	ナトリウムランプ	LED(4 ブロック分割制御)
埔业昭明	制御方式	日射量によるオンオフ制御	日射量によるオンオフ制御
而几只可	省エネ評価	補光照明の電力量	同左
収穫量評価		秀品率	同左
		ガフボイラー	ガスボイラー+ヒートポンプ(2 ブロ
	<b></b> 取佣		ック分割制御)
制御方式		温度によるオンオフ制御	温度によるオンオフ制御
令子吸厉	坐ェラ証価	エネルギー使用量をCO2換算値にて	
	有一个計画	評価	<b>1</b> ]/ <b>Т.</b>
	収穫量評価	秀品率	同左
	設備	灌水システム	灌水システム(3 ブロック分割制御)
土壤灌水	制御方式	タイマによるオンオフ制御	土壌水分によるオンオフ制御
	省エネ効果	水の使用量	同左
	収穫量評価	秀品率	同左

表V.1.3.2.2-1 A棟とB棟の比較

表V.1.3.2.2-2 植物工場用センサー覧

項目		センサの種類	センサ電源、 センサインタフェース
	温湿度	温湿度センサ ・SHT11(センシリオン) 温度センサ(サーミスタ)	電源、インタフェース共にセン サノードに内蔵
環境計測	風量	風量センサ:風量 0~1m/秒 ・D6F-W01A1 (オムロン)	電源 12V 出力 DC 1~5V
	日射	日射センサ:日射量 0~1.750W/m2 ・PYR 全天日射計 (Apogee)	電源 無し 出力 0~250mV
	土壤水分	土壌水分センサ : 土壌水分、温度、EC ・5TE (デカゴン)	電源 5V 出力 専用シリアル (DIO)

雷力县		積算電力量計	電源	AC100V/AC200V
	电刀里	・TWPS(タケモトデンキ)	出力	RS485
エネルギー	水車	流量計	電源	無し
計測	小里	・EDS20Q-8452(愛知時計電気)	出力	パルス(1L/パルス)
	ガフ昌	ガスセンサ	電源	無し
	ルク里	・NDS-NS(金門製作所)	出力	パルス(100L/パルス)

1 細霧冷却システム

図V.1.3.2.2.1-1に、細霧冷却の実験設備の構成図を示す。A 棟の細霧冷却設備は、ファンとノズルタイプ噴霧器から構成される。制御用の温度センサは 1 ヶ所とし、噴霧のオンオフ制御はタイマ制御とする。

B 棟の細霧冷却装置は、ファンと一体型の噴霧器にて構成される。細霧冷却装置を 2 台 (FAN1、FAN2)設置し、それぞれの装置に温湿度センサ(B-HU1、B-HU2)を設置する。 噴霧器出力は、湿度センサの出力により制御される。



図V.1.3.2.2.1-1 細霧冷却の実験設備の構成図

以下、実験の概要を説明する。

( )制御方法

A 棟は、細霧冷却が稼動する温度を設定し、温度がそのしきい値以上になると細霧を噴霧 する制御方法とする。噴霧時間は タイマ制御とする。 B棟は、細霧冷却が稼動する温度と湿度を設定し、温度がそのしきい値以上でかつ湿度が 設定範囲内の場合に細霧を噴霧する制御方法とする。

()給水量の測定

細霧冷却装置のポンプ部に給水された水量をパルス発信装置付き水量計にて計測する。 水量計は、A棟、B棟別に設置され、それぞれパルス入力インタフェース付きの無線センサ ノードに接続され、計測データは無線で収集される。

2 補光照明システム

図V.1.3.2.2.2-1に補光照明の実験設備の構成図を示す。A 棟の補光照明は、高圧ナトリウムランプである。日射センサは1 個設置し、このセンサで補光照明のオンオフを制御する。

B 棟の補光照明は、LED 照明である。LED の照射エリアを 4 分割し、それぞれの LED (LED1~LED4)を独立にオンオフ制御できるようにした。オンオフ制御ための日射センサ は、それぞれの LED に対応して 4 個 (B-LD1~BLD4)用意した。各照射エリアで、日射量 が異なれば、独立に制御することにより、無駄な補光照明を抑えることが可能となる。



図V.1.3.2.2.2-1 補光照明の実験設備の構成図

以下、実験の概要を説明する。

()制御方法

補光照明動作時間は、A棟B棟共通で、7時~19時(12時間/日)とする。この時間内で、

日射量が所定のしきい値以下の場合に、補光照明が点灯するようにする。補光照明の点灯 するのは、朝方、夕方および天気の悪い日である。A棟は、1個の日射センサで補光を制御 する。B棟は、栽培エリアを4分割(東西南北)し、各エリアを4個の補光照明で、独立制 御するようにする。

() 電力量の測定方法

A棟は全体で1系統、B棟は4エリア分割で4系統の電力を電力量計にて集計する。電力 量計と無線センサノードは、RS485インタフェースで接続される。

() 収穫量の評価方法

A棟、B棟共に、リーフレタスを栽培し、その秀品率で比較する。

3 冬季暖房システム

図V.1.3.2.2.3-1に冬季暖房の実験設備の構成図を示す。A棟は、ガスボイラーとする。 制御用温度センサは1ヶ所とする。

B 棟は、ガスボイラー1台とヒートポンプ2台 (HP1、HP2) のハイブリッド構成とする。 温度センサは、3 ヶ所 (B-GAS、B-HP1、B-HP2) に用意し、それぞれの暖房装置を独立に 制御できるようにする。



図V.1.3.2.2.3-1 冬季暖房の実験設備の構成図

以下、実験の概要を説明する。

()制御方法

設定温度は、A棟、B棟共通である。暖房稼動温度は、13℃以下で、暖房停止温度を14

以上とする。また、B棟では、ヒートポンプとガスボイラーの切り替え温度を外気温で制御 することにした。外気温が0℃以上の時は、ヒートポンプが稼動し、外気温0℃以下の時 ガスボイラーが稼動する。

() エネルギー使用量の測定方法

A棟、B棟のガス使用量は、パルス発信装置付きガスメータにて計測する。ガスメータは、 A棟、B棟別に設置され、それぞれパルス入力インタフェース付きの無線センサノードに接続され、計測データは無線で収集される。B棟のヒートポンプの電力量は、2台の電力を電力量計にて集計する。電力量計と無線センサノードは、RS485インタフェースで接続され、 計測データは無線で収集される。

() 収穫量の評価方法

A棟、B棟共に、リーフレタスを栽培し、その秀品率で比較する。

4 土壌灌水システム

図V.1.3.2.2.4-1に土壌灌水の実験設備の構成を示す。A 棟は、土壌水分センサを利用せず、培地に与える水量をタイマで管理する方法とする。

B棟は、培地に与える水量を土壌水分センサでモニタ(S-01~S-06)し、その土壌水分に 応じて、灌水量を制御するものとする。土壌水分センサ、灌水用のバルブは栽培エリアの 6ヶ所に設置し、それぞれが独立に制御できるようにした。



図V.1.3.2.2.4-1 土壌灌水の実験設備の構成図

以下、実験設備の概要を示す。

()制御方法

灌水の時間周期の設定は下記の通りとする。A棟は、1日4回(0時、6時、12時、18時 に1分間の灌水をタイマ制御にて行なう。B棟は、土壌湿度を計測し、その計測値がしきい 値以下の場合のみ1分間灌水するようにした。

()給水量の測定

土壌に給水された水量をパルス発信装置付き水量計にて計測する。水量計は、A 棟、B 棟 別に設置され、それぞれパルス入力インタフェース付きの無線センサノードに接続され、 計測データは無線で収集される。

() 収穫量の評価方法

A棟、B棟共にミニトマトを栽培し、トマトの糖度を評価する。

(3) 植物工場センサネット実験結果およびその評価

1) 細霧冷却の実験結果

細霧冷却は夏に行なう実験であるが、日程の都合上 12 月に行なった。本実験環境は、大きな温室(東京農大の既設設備)の中に植物工場の設備を設置したので、昼間の植物工場の外の温度(大きな温室の中の温度)は、40℃近くになり、細霧冷却の実験が可能となった。

細霧冷却の実験パラメータを、表V.1.3.3.1-1に示す。

制御項目	A 棟	B 棟
細霧冷却の稼動しきい値	25℃以上で稼動	同左
細霧冷却稼動中のオンオフ制	稼動時間はタイマ管理で、15	稼動期間は湿度センサで管
御	秒稼動、30 秒停止を繰り返	理、湿度が 80%以上で停
	す。温度が稼動しきい値を下	止、70%以下で稼動を繰り
	回ると停止。	返す。温度が稼動しきい値
		を下回ると停止。

表V.1.3.3.1-1 細霧冷却の実験パラメータ

細霧冷却実験における実験結果を以下に示す。

(i) 温度制御

B棟(センサネット棟)には、2台の細霧冷却装置(ファン+ノズルタイプ)を設置し、 同時に動作させた。細霧冷却稼動中の温室内の温度と湿度の分布を図V.1.3.3.1-1、図

.1.3.3.1.3 に示す。噴霧を行なうと、湿度が上昇し、その気化熱で温度が下がるが、直に 温度が上昇し、再度噴霧を行なうという制御が繰り返し発生している。この期間の温度分 布は、栽培室の中で 23℃~33℃になっている。また、湿度は、管理幅 70~80%に対して、 60%~90%の間で分布している。



図V.1.3.3.1.3 B棟の湿度分布

表V.1.3.3.1-3 に、計測した温度データの平均値を示す。細霧を噴出している時間帯では, 温室の中心部分の温度が、周辺に比べて低くなっていた。これは、細霧冷却設備1、2の 両方の細霧噴射の冷却効果によるものと考えられる。今回の実験環境では,2台の細霧冷却 設備の設置位置が近かったためだと思われる。よって、各細霧冷却設備の間にセンサノー ドを設置し、この部分の温度をモニタすることにより、噴霧量の調整が可能となる。

実際の植物工場に本提案の細霧冷却装置を適用する場合には、各細霧冷却設備間の距離 が最適になるよう,温室内を適当なエリアに区分けし,その区分けしたエリアに細霧冷却 装置を一台ずつ設置し,それらの装置が自律分散的に動作する制御方式が適すると考えら れる。

設置位置	西側	中央	東側
北側	28.5	26.4	27.8
南側	29.2	26.5	28.7

表V.1.3.3.1.3 B 棟の細霧冷却時の温度の平均値

(ii) 水の使用量

表V.1.3.3.1-3 にA棟とB棟の水の使用量の比較を示す。A棟の水の使用量は、約60 リ ットル/日、B棟の使用量は、15 リットル/日であった。B棟の水の使用量は、A棟の約25% であった。本結果から、提案した湿度センサによる制御方式は、水の使用量の削減に効果 があることが分かった。

表V.1.3.3.1-3 A 棟と B 棟の水の使用量の比較

項目	A 棟	B 棟	備考
細霧冷却用水量(リットル)	60	15	1日の使用量

(iii) 結露

細霧冷却では、結露による液だれの防止が重要である。結露が発生すると水滴が植物の 葉に落ち、この水滴がレンズの役割をして、葉焼けを起こす可能性がある。葉焼けすると 作物の品質が下がる。

A棟のタイマによる細霧の噴射量を制御する方式では,温室内の湿度によらず、細霧を噴 霧するため、温室内の湿度が 100%を超えても細霧の噴射を停止することができなかった。 このため、A棟の栽培室が結露し、水滴が溜まる現象も発生した。湿度で制御する B棟の 場合には、結露は発生しなかった。

2) 補光照明の評価

補光照明の実験パラメータを表V.1.3.3.2-1に示す。栽培する植物は、リーフレタスで、 栽培期間は12月7日~1月5日であった。

制御項目	A 棟	B 棟
補光照明の稼動しきい値	0.006kW/m2 以下で稼動	同左
補光照明稼動時間	7時~19時(日射時間は12時間/日)	同左

表V.1.3.3.2-1 補光照明の実験パラメータ

(i) 日射量の分布評価

補光照明の照射時間を1ヶ月評価した。補光は、夕方と朝方に行なった。夕方の点灯時 間に関して、大きな差は見られなかった。朝方の消灯時間に関しては、図V.1.3.3.2-1に 示すように、南側と北側で約30分の時間差が見られた。栽培エリアの西側と東側では、消 灯時間に大きな差は見られなかった。この結果、本実証実験の環境では、栽培エリアの北 側と南側に各1個の日射センサを設置し、南側と北側のLEDを独立に制御することにより、 省エネを実現できることが分かった。



図V.1.3.3.2-1 朝方の消灯時間の差のグラフ

(ii) 電力使用量の評価

A棟のナトリウムランプとB棟のLEDの消費電力を比較する。その比較結果を表V.1.3.3.2 −1に示す。B棟の消費電力は、A棟の約30%である。これにより、LEDによる省エネ効 果を確認できた。

表V.1.3.3.2-1 LED とナトリウムランプの電力量の比較

項目	A 棟	B 棟
電力使用量	9.3 kWh/日	2.5 kWh/日

表V.1.3.3.2-2 に、4つの LED の電力使用量の比較を示す。南側と北側で約10%の消費 電力の差がある。

項目	電力使用量
LED1(北側の西)	0.67kWh/日
LED2(北側の東)	0.67kWh/日
LED3(南側の東)	0.60kWh/日
LED4(南側の西)	0.58kWh/日

表 2.3.2-2 4つの LED の電力使用量の比較

(iii) 収量の評価

補光照明の実験では、暖房機能をなるべく使わないようにしたため、夜間の温度が低く、 生育が遅れた。このため、収穫量の評価は、作物の大きさではなく、大きさのばらつきで 評価することとした。 秀品率は、A棟、B棟それぞれのリーフレタスの1本当りの平均重量を基準として、平均重量の50%以下を不良品として秀品率を算出した。この結果を表V.1.3.3.2-3に示す。B棟の 秀品率は、A棟よりも約10%改善されている。図V.1.3.3.2-2にリーフレタスの栽培状況 を示す。

項目	A 棟	B 棟
栽培本数	144	144
総重量の平均値(根含む)	5.2g	8.8g
葉重量の平均値(葉のみ)	2.9g	5.8g
秀品本数	126	143
秀品率	88%	99%

表V.1.3.3.2-3 A 棟と B 棟の秀品率の比較表

(注)秀品率の定義:作物の葉重量の平均の50%以下を不良品とする。



図V.1.3.3.2-2 リーフレタスの栽培状況

() 補光照明の照度分布の評価

A棟の秀品率が下がった原因として下記が考えられる。

ナトリウムランプは、栽培エリア内での光量のばらつきが大きい可能性がある、ランプ の下は明るいが、ランプから離れると暗くなる。ナトリウムランプのシェード(直径約45cm のかさ)が昼間の太陽光の影になる。ナトリウムランプは、点灯してから光量が安定する のに5分程度必要で、この期間の補光照明の効果が少ない可能性がある。

図V.1.3.3.2-2、図V.1.3.3.2-3 に A 棟の補光照明の照度分布図と、植物の重量の分布図 を示す。図V.1.3.3.2-4、図V.1.3.3.2-5 に、B 棟の補光照明の照度分布図と、植物の重量 の分布図を示す。

A 棟では、中央の栽培エリアでは、補光照明の照度は低くなっているが、この部分の植物 の成長は悪くない。秀品率の低下は、ナトリウムランプのシェードが、太陽光を遮った影 響である可能性が高い。

B棟では、中央の栽培エリアの LED の照度が低いため、これが原因で中央エリアの成長

がやや遅くなった可能性がある。照度分布を一定になるように調整すれば、さらに成長の ばらつきを抑えられる可能性がある。



図V.1.3.3.2-3 A棟の植物の重量の分布図(栽培エリアの西から東の分布)





図V.1.3.3.2-5 B棟の植物の重量の分布図(栽培エリアの西から東の分布)

3) 冬季暖房の評価

冬季暖房の実験パラメータを表V.1.3.3.3-1 に示す。栽培する植物はリーフレタスで、 栽培期間は1月11日~2月15日である。

制御項目	A 棟	B 棟
冬季暖房稼動しきい値	13℃以下で稼動、14℃以上で停止	同左
ガスボイラーとヒート ポンプの切り替え方法	ガスボイラーのみ	外気温が0℃以上の場合はヒート ポンプを稼動、0℃以下の場合はガ スボイラーを稼動

表V.1.3.3.3-1 冬季暖房の実験パラメータ

実験結果を以下に示す。

B 棟の栽培エリアの温度分布を調査した。図V.1.3.3.3−1、図V.1.3.3.3−2、図V.1.3.3.3 −3 に、ヒートポンプ1台で暖房した場合、ヒートポンプ2台で暖房した場合、ガスボイラ ーで暖房した場合の温度分布を示す。

ヒートポンプ1台の実験は、栽培室の南西に設置されているヒートポンプ1を利用した。 この場合は、ヒートポンプからの温風が吹き出す方向(栽培室の北側)は、暖められるが、 ヒートポンプの横(栽培室の南側)が暖まりにくいという傾向が見られる。

ヒートポンプ2台で暖房した場合は、栽培室全体が均一に暖められる傾向が見られる。

ガスボイラーで暖房した場合は、栽培室の南西および西側が温まりにくいという傾向が 見られる。これは、ガスボイラーの設置位置が、栽培室の西北であり、温風の吹き出し方 向が東南東のためだと思われる。



図V.1.3.3.3-1 ヒートポンプ1台で暖房した場合のB棟の温度分布



図V.1.3.3.3-2 ヒートポンプ2台で暖房した場合のB棟の温度分布



図V.1.3.3.3-3 ガスボイラーで暖房した場合のB棟の温度分布

図V.1.3.3.3-4に栽培室の高さ方向の温度分布を示す。このグラフは冬季暖房が稼動中の 温度分布であり、暖房機が間欠動作していることを示す図である。地上から 1.5m、1m、 50cm、20cm の4ヶ所で測定したものである。高い位置ほど、暖房による温度上昇が高い。

よって、省エネを行なうためには、制御用の温度センサを高い位置に設置すればよい。 高い位置では、温度上昇が早いので、暖房を稼動してから停止するまでの制御時間が短く なる。

また、温度センサの高さを変えることにより、作物に一番近いところの温度計測が可能 となる。50cmの高さが水耕栽培の高さであり、この高さでリーフレタスが栽培される。ま た、1.5m、1mの位置は、トマトの実ができる場所である。ここに温度センサを設置するこ とにより、植物の環境計測を正確に行なえる。



図V.1.3.3.3-4 B棟の高さ方向の温度分布

() エネルギー使用量

A 棟と B 棟のガス使用量とヒートポンプの電力量と、そのエネルギー量に対応する CO<sub>2</sub> 排出量を表V.1.3.3.3-1 を示す。このデータは、2月23日~3月3日のものである。B 棟の CO<sub>2</sub>排出量は、A 棟の約 60%となる。

•••••		2 +	- 211 1
項目		A 棟	B 棟
ェマルギーは田昌	ガス	2.49m3	0.33m3
エイルイー使用重	ヒートポンプ	0	9.11kWh
	ガス	5.7kg	0.66kg
CO <sub>2</sub> 換算值	ヒートポンプ	0	3.09kg
	△弐	5 71-2	3.75kg
	Tard	5./Kg	(A 棟の 66%)

表V.1.3.3.3-1 A棟とB棟のCO,排出量の比較表

() 収穫量の評価

A 棟と B 棟の収穫結果を表V.1.3.3.3-2 に示す。栽培エリア全体の比較では、B 棟の秀品 率が A 棟に比べて、約 10%高くなっている。

項目	A 棟	B 棟	
栽培本数	144	144	
総重量の平均値(根含む)	28.9g	44.9g	
葉重量の平均値(葉のみ)	24.3g	38.6g	
秀品本数	109	122	
秀品率	76%	85%	

表V.1.3.3.3-2 A 棟と B 棟の秀品率の比較表

(注)秀品率の定義:作物の葉重量の平均の50%以下を不良品とする。

() 収穫量の評価

図V.1.3.3.3-5 に A 棟の植物の重量の分布図(栽培エリアの北から南の分布)を示す。 図 .1.3.3.3-6 に B 棟の植物の重量の分布図(栽培エリアの北から南の分布)を示す。栽培 室の南北方法の分布を見ると、両棟共に南側の成長が悪い。







図V.1.3.3.3-6 B棟の植物の重量の分布図(栽培エリアの北から南の分布)

A棟は、ガスボイラーのみの暖房であるが、南側が暖まりにくいためであると予想される。 B棟も同じ傾向があるが、B棟はヒートポンプとガスボイラーが外気温に応じて切り替えら れて動作する。それぞれが切り替わって動作したため、暖まりにくい栽培エリアが移動し、 植物の均一性がA棟よりも向上したと思われる。

表V.1.3.3.3-3にB棟の暖房機の動作比率を以下に示す。ヒートポンプは2台あるが、南 西側に設置したヒートポンプ1の動作比率が高かった。外気温に近いところにヒートポン プ1の温度センサが設置されているため、この温度センサが先に低温になり、ヒートポン プ1が稼動する。この温風により、ヒートポンプ2の温度センサ周辺が暖められ、その温 度センサの値が、稼動しきい値を下回らず、ヒートポンプ2が稼動しなくなることが多か った。2台のヒートポンプを設置してあるが、1台だけ動作する時間が長かったので、省エ ネに貢献する運用方法といえる。

一方、収穫量優先で制御する場合には、ヒートポンプ2台を同時に稼動させ、温室内の 温度の均一化せるようにした方が良いと思われる。

項目	動作比率
ヒートポンプ1が動作	72%
ヒートポンプ2が動作	0%
ヒートポンプが2台動作	16%
ガスボイラーが動作	12%

表V.1.3.3.3-3 ヒートポンプとガスボイラーの動作比率

4) 土壌灌水の評価

土壌灌水の実験パラメータを表V.1.3.3.4-1に示す。栽培する植物は、ミニトマトで、栽 培期間は1月20日からである。

表V.1.3.3.4-1 実験パラメータ

制御項目	A 棟	B 棟
	1日4回灌水(0時、6時、12時、	10 分周期で計測し、土壌水
土壤灌水制御	18時)、灌水時間はタイマ制御とし、	分がしきい値(25%)を下
	1回に1分間灌水する。	回ったら1分間灌水する。

()土壌水分の評価

土壌灌水実験は、次の通り行なった。まず, A棟, B棟共に、苗を定植させて, その後に、 一旦土壌水分が, 100%近くになるまで, ロックウール培地に給水させて、苗の根の活着を 促進させた。その後、2月5日から土壌灌水制御を開始した。

図V.1.3.3.4-1 に栽培エリアの土壌水分の分布を示す。測定点は、トマトの茎の近くと、 2 本のトマトの茎の間を交互に測定した。本データの取得時は、北側の方の水分量が高く、 南側が低いという結果が得られた。

また、計測ポイント毎に、センサの表示値が異なっていた。本実験で採用したロックウ ール培地は、保水力が高く、土のように密度が一定ではない。灌水は、スポイトのような 細い管から行なっている。ロックウール培地の保水力が高いため、その水滴が落ちる場所 と、そこから離れた場所で、水分量が異なると思われる。土壌水分の測定には、センサの 設置位置が重要となる。きめ細かな計測を行なうことで、不要な場所への灌水を抑制し、 灌水量を削減できる可能性が高い。将来は、トマト 1 本毎にセンサを設置し、土壌水分を 測定するのが良いと思われる。一株単位の計測の場合には、センサノードも含めて 1cm~ 2cm 角程度の小型化も必要である。



図V.1.3.3.4-1 栽培エリアの南北方向の土壌水分の分布

()水量の評価

図V.1.3.3.4-2 に A 棟と B 棟のトマトを栽培した期間の土壌水分の平均値を示す。A 棟の土壌水分は、25~40%の範囲で分布し、B 棟は、17~30%の範囲で分布している。



図V.1.3.3.4-2 A 棟と B 棟の土壌湿度分布

表V.1.3.3.4-1 に、土壌灌水に利用された水の量の比較を示す。B 棟の使用量は、A 棟の約 15%程度である。

項目	A 棟	B 棟	備考
灌水用水量(リットル)	336	51	約1ヶ月の使用量

表V.1.3.3.4-1 土壌灌水の水の使用量

( )秀品率

A棟とB棟の着花数、徒長率を表V.1.3.3.4-2に示す。A棟のミニトマトは,茎の成長が 早く,徒長現象が見られる。トマトの生育としては、あまり良くない状況である。灌水量 を絞ったB棟は,全体的にコンパクトに育っていて,優秀である。

		1 = 12 +
項目	A 棟	B 棟
苗本数	32本	32 本
平均着花数(1段目)	10.6 個	12.9 個
徒長率	130cm	114cm

表V.1.3.3.4-2 トマトの着花率の比較

秀品率は、A 棟, B 棟からそれぞれトマトのサンプルを 5 個取り、糖度を測定した。トマトの糖度の測定結果を表 V.1.3.3.4-3 に示す。B 棟のトマトは、A 棟に比べて、22%糖度が良くなった。栽培したトマトの写真を図 V.1.3.3.4-4 に示す。

サンプル	A 棟	B 棟
1	5.9	7.4
2	6.7	7.8
3	6.9	8.7
4	6.6	8
5	6.6	7.6
糖度の平均値	6.5	7.9

表V.1.3.3.4-3 トマトの糖度の測定結果



図V.1.3.3.4-4 栽培したトマトの写真

5) 植物工場に適した制御方式のまとめ

今回の評価環境は小さな設備であったが、その環境内でも温度や日射量の分布があるこ とが分かった。今回実験した4つの制御方式に関して、以下にまとめる。

細霧冷却実験では、栽培室の湿度を計測することにより、節水しながら温度を調節でき ることを示した。栽培エリア毎に湿度を計測して噴霧量を制御するようにしたが、細霧冷 却装置間の設置位置が近いと、二つの装置の影響を受ける栽培エリアでは、過剰な噴霧が かかり、その部分の温度が設定以上に下がることが分かった。この部分をセンサネットで 計測することにより、省エネ制御が可能になる。また、設備の配置を改善することも可能 になる。

補光照明実験では、栽培エリア毎に日射量を測定し、そのエリアに必要な照射時間を計 測することにより、それぞれの栽培エリアで照射時間を変えられることが分かった。本実 証実験では、施設の南側は、北側に比べて照射時間を約10%削減できることが分かった。

冬季暖房実験では、ガスボイラーとヒートポンプを併用し、外気温が一定の温度以下の 場合のみ、ガスボイラーを利用することにより、CO<sub>2</sub>の排出量を削減した。

複数のヒートポンプを制御する場合、省エネを優先する制御と秀品率を優先する場合で 制御方法を変える必要がある。省エネを優先する場合には、制御用の温度センサをヒート ポンプと一対一で設置し、一方のヒートポンプが動作により室温が上昇し、他方のヒート ポンプが動作を抑制する方が良い。秀品率を優先にする場合には、同時に複数のヒートポ ンプを動作させ、温室内の温度の均一性を保つ方が良い。

土壌灌水実験では、土壌水分を計測することで、灌水量を削減できることが分かった。 保水性の高いロックウール培地では、計測位置により土壌水分量が異なる。また、太陽光 が長く当る南側部分と北側部分で土壌水分量が異なる傾向を示すことが分かった。南側と 北側の栽培エリアに土壌水分センサを設置することにより、土壌水分量を最適制御できる 可能性がある。

## 6) MEMS 化の検討

本研究では、温度センサ、湿度センサ、日射センサ、土壌水分センサを有効利用した。 日射センサは、照度センサで代用できる。植物工場では、温度センサ、湿度センサ、照度 センサを、1 個のセンサノードに実装し、これらのセンサをまとめて MEMS 化できれば、 センサノードの低コスト化が図れる。電源としては、太陽光発電が適している。ボタン電 池サイズの 2 次電池も開発されているので、太陽光発電とボタン型 2 次電池の組合せで小 型のセンサノードを実現できる。

土壌水分センサは、まだ高価であり、MEMS 化による低コスト化が期待される。図 .1.3.3.6-1に将来の土壌水分センサノードの構成案を示す。水を供給する細いチューブ の先端に、土壌水分センサと灌水を制御するバルブ開閉用アクチュエータを取り付けるの が理想的である。このセンサ付きアクチュエータを植物の根の近くに設置する。現状は、 一つの栽培エリアにセンサ数個程度の設置となるが、本センサが数百円で実現できれば、 植物一株単位での計測制御が可能になると思われる。



図V.1.3.3.6-1 土壌水分センサノードの構成案

## (i) 実用化の検討 システム構成

本研究で提案したシステムを制御するセンサネット植物工場の機器の配置例を図 .1.3.3.6.1-1に示す。植物工場の大きさとしては、3000m<sup>2</sup>の広さを想定する。栽培エリア は、10m×30mのエリアが 9 個である。栽培エリアの周辺に、ガスボイラー、ヒートポン プ、細霧冷房装置を配置し、各栽培エリアには、30m の栽培装置、LED 照明、土壌灌水設 備、照度センサ、温湿度センサ、土壌水分センサを配置する。



・栽培エリアの周辺に、ガスボイラー、ヒートポンプ、細霧冷却装置を配置

図V.1.3.3.6.1-1 センサネット植物工場の実用化時の実装イメージ

(ii) 実用化の検討 コスト試算

本提案システムによる省エネの効果を試算する。エネルギー使用料金の削減額を表

.1.3.3.6.2-1 に示す。上下水道料金 829 円/m<sup>3</sup> (農大と同じレベル)、電気料金 12 円/kWh、 ガス料金 79 円/m<sup>3</sup>として試算している。冬季暖房では、ガス料金は減少するが、ヒートポ ンプの電気代が増えるので、その差額を削減金額としている。

実用化時の植物工場の面積は、3000m<sup>2</sup>として試算する。本評価環境の面積は、54m<sup>2</sup>なの で、実用化時には、その55倍の面積になる。エネルギーコスト削減額に関しても同じ比率 で試算する。表V.1.3.3.6.2-2に実用化時のエネルギー削減効果を示す。年間で、約130万 円の削減効果がある。

宝融内宓	エネルギー	1日の	利田期間	1 年間の	1 年間の
天映的日		削減量	们的关闭	削減量	削減金額
			6ヶ月		
細霧冷却	水	45 リットル/日	(5月~10月)	5.4m <sup>3</sup> /年	¥4,477
			利用率 66%		
			3ヶ月		
補光照明	電気	6.7KWh/日	(12月~2月)	603kWh/年	¥7,236
			利用率 100%		
		ガス削減量	5,75 日	ガス削減量	
友禾呕百	ガス	2.16m <sup>3</sup> /日	3万月	324m <sup>3</sup> /年	NO 200
冬学昄厉	+電気	電気使用量	(11月~3月)	電気使用量	¥9,500
		9.1KW/日	利用率 100%	1365KW/年	
土壤灌水	水	10 リットル/日	通年	3.65m3/年	¥3,026
合計					¥24,038

表V.1.3.3.6.2-1 本評価環境(54m<sup>2</sup>)におけるエネルギーの削減効果

表V.1.3.3.6.2-2 実用化時(3000m<sup>2</sup>)におけるエネルギーの削減効果

実験内容	エネルギー	1年間の削減量	1年間の削減金額
細霧冷却	水	330m <sup>3</sup> /年	¥246,213
補光照明	電気	33165kWh/年	¥397,980
友夭瓜百	ポット香戸	ガス削減量 17820m <sup>3</sup> /年	V511 500
冬学昄房 ガスキ竜気		電気使用量 75075KW/年	₹511,500
土壤灌水	水	200m <sup>3</sup> /年	¥166,422
合計			¥1,322,115

センサネット植物工場を実現するために必要な費用を表V.1.3.3.6.2-3 に示す。A 棟(従 来棟)の設備費を基準として、提案システムの設備費を算出した。設備の構成は、この結 果、その二つの設備の差額は、約 1200 万円となった。これをエネルギー削減コストで回収 する場合には、回収期間が約 10 年となる。

			A	棟(従	来)	B 棟	(提案)	5式)	羊菇 (WW)	
NO		機能	単価	-/	金額	単価	¥b	金額	左領 ( <b>K</b> ≇)	備考
			(K¥)	百奴	(K¥)	(K¥)	百级	(K¥)	(B /宋-A /宋)	
1	全体制	複合制御	1,400	1	1,400	1,400	1	1,400	0	
	御	センサネット制御				500	1	500	500	
2	細霧冷	制御部分	400	20	8,000	550	20	11,000	3,000	注1
2	却	センサノード				10	108	1,080	1,080	
2	補光照	制御部分	400	55	22,000	450	54	24,300	2,300	注2
3	明	センサノード				10	108	1,080	1,080	
	友禾啞	ガスヒータ	8,500	2	17,000	8,500	2	17,000	0	
4	令 <b>子</b> 昄 Ē	ヒートポンプ		0	0	100	20	2,000	2,000	注3
	厉	センサノード				10	0	0	0	注4
5	土壤灌	制御部分	0	0	0	1,000	1	1,000	1,000	
5	水	センサノード				15	63	945	945	
	合計				48,400			60,795	11,905	

表V.1.3.3.6.2-3 本提案システム実用化時の設備費の試算

注1)1台の細霧冷却装置がカバーできる範囲を5mx30mとして試算

注 2) LED の単価は 2 年後の単価で試算

注3) ヒートポンプは、家庭用機器レベルの単価で試算

注4) 冬季暖房のセンサノードは、細霧冷却のセンサノードと共通化する

センサネット植物工場では、秀品率も改善できる。表V.1.3.3.6.2-4 に秀品率の改善を 10%程度とした場合の売上金額を試算する。作物は、リーフレタスを前提とすると、600万 円の売上増加が見込まれる。この売上の50%程度を投資の回収に組み込めると想定すると、 エネルギーの削減コストと秀品率による売上の増加分の合計は、年間400万円程度となる。 回収期間を2~3年に短縮できる可能性がある。

表V.1.3.3.6.2-4 本提案システムによる売上金額の試算

項目	A 棟(従来棟)	B 棟(提案方式)
リーフレタスの出荷単価	100 円	100 円
年間の出荷株数	60 万株	66 万株
年間の出荷金額	6000 万円	6600 万円
売上増分		600 万円

(4) まとめ

本研究の内容を以下にまとめる。

1) センサネットに適した制御方式の提案

植物工場の制御システムとして、細霧冷却、補光照明、冬季暖房、土壌水分の4つの方 式を提案した。これらの方式は、栽培エリアを分割して、それらのエリアを個別制御する 方式である。栽培エリア毎の環境計測や、各栽培エリアの境界の環境測定にセンサネット を適用することにより、省エネを実現できる可能性を示した。

2) 省エネ効果と収量改善のまとめ

本研究で行なった 4 つの制御システムの実験結果を表V.1.3.4-1 に示す。目標の省エネ 20%削減、秀品率 10%改善対して、目標を達成できたと考える。

細霧冷却実験は、日程の関係で、植物の栽培が行なえなかった。補光照明、冬季暖房、 土壌灌水実験に関しては、ほぼ目標を達成できた。

NO	実験項目	省エネ	秀品率
1	細霧冷却	水の使用量を 75%削減	-
2	補光照明	電力量を約 70%削減	リーフレタスの秀品率を
			約10%改善
3	冬季暖房	CO <sub>2</sub> 排出量を約 30%~40%削減	リーフレタス秀品率を
			約10%改善
4	土壤灌水	水の使用量を約 80%削減	トマトの糖度を約 20%改善

表V.1.3.4-1 実験結果まとめ

3) MEMS 化の検討

植物工場用センサノードは、温度センサ、湿度センサ、照度センサを実装したものが適 することを示した。土壌水分センサに関しては、土壌水分測定センサとバルブ制御を一体 化した方式を提案した。これらのセンサの MEMS 化による低コスト化が期待される。

4) 実用化の見通し

本提案の省エネ方式を植物工場に適用する場合のコストを試算した。本提案システムの 導入コストは、本方式による省エネ効果の金額の約 10 年分相当であり、10 年間で投資を回 収できる見込みである。秀品率の改善効果を含めると、回収期間を 2~3 年に短縮できる可 能性も示した。

5) 今後の課題

本研究では、省エネを主目的に植物工場のセンサネットを評価した。本提案のセンサネ ットを植物工場に導入すれば、新たなセンサも本プラットフォームに接続可能となる。高 級な果物の栽培(夏季のイチゴ)、植物単体のモニタ(蒸散、CO<sub>2</sub>等)、土壌・水養液の管理、 虫の検知(虫センサ)、病気の検知、作業者監視、盗難防止等へのセンサネットの適用は、 今後の課題である。